

PARTEA A II-A

COMPLETĂRI, ÎNTREBĂRI ȘI RĂSPUNSURI

Introducere

În această parte, reluăm aceleași capitole, încercând să realizăm o adâncire a cunoștințelor, adaugând diverse observații sau aspecte particulare, dar cu sublinierea faptelor esențiale.

Vom urmări totodată o modalitate de recapitulare nemecanică, ocazia unor autoverificări și, sperăm, stârnirea curiozității cititorului.

În sprijinul tinerilor studioși, vom aduce în discuție analiza unor greșeli care se fac în mod curent la examene sau concursuri. Pe scurt, dorim să aplicăm îndemnul:

Învățăm, gândim, înțelegem și progresăm !

CAPITOLUL 1' - FENOMENE MECANICE

 Ce se înțelege prin „punct material” ?

Răspuns: Este un obiect ideal și comod pentru descrieri matematice, concept adoptat în Mecanica newtoniană; el este un „corp” redus la un punct, fără dimensiune spațială, având masa nenulă. Punctul material se mai numește **mobîl**, într-o direcție nedeterminată. La scară umană, o insectă poate fi considerată un

punct material; iar la scară cosmică, oricare din noi și chiar Luna poate fi “un punct material”.

🕒 Știți cine a introdus termenii de punct material (\equiv mobil) și de traiectorie ?

Răspuns (R): Euler.

Intuitiv, o traiectorie este mulțimea pozițiilor în timp ale unui mobil în raport cu un reper. Cu 200 de ani înainte de Euler, Galilei și Descartes (\equiv Cartesius) introduseseră coordonatele și graficele de funcții.

🕒 Două sfere în spațiu au centrele C_1 , C_2 și traiectoriile acestor centre se intersectează într-un punct A . Este obligatoriu ca sferile să se intersecteze ?

(R) Nu neapărat, dacă diferă momentele trecerii centrelor prin A sau dacă diferă razele sferelor.

🕒 Ce sunt vectorul–deplasare și drumul parcurs de un mobil ?

(R) Dacă un mobil se deplasează unisens dintr-un punct inițial A într-unul terminal B , vectorul \overrightarrow{AB} se numește **vector–deplasare**.

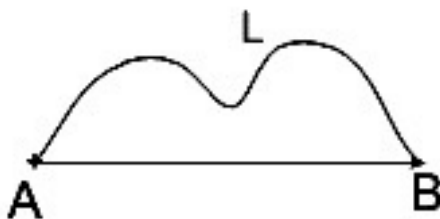


Fig. 1'.1


Se introduce și conceptul de **vector–deplasare infinitesimală**, notat $d\vec{r}$, cu direcție nedeterminată și lungime

(mărime) „mică” nenulă. **Drumul parcurs** de un mobil de la A la B este lungimea L a traiectoriei ($L \geq \|\overrightarrow{AB}\|$; figura 1'.1).

Notă: Fixând un reper ortonormal plan xOy de versori \vec{i} , \vec{j} , dacă $A(x,y)$ și $B(x+dx,y+dy)$, atunci $\overrightarrow{AB} \equiv d\vec{r} = dx\vec{i} + dy\vec{j}$.

Mărimea acestui vector este $ds = \|d\vec{r}\| = \sqrt{(dx)^2 + (dy)^2}$, numită

element de arc.

 Un copil (asimilat cu un punct material) a mers 2 km spre Nord, apoi 3 km spre Est, 1 km spre Sud și, în fine, 1 km spre Vest. Să se indice vectorul-deplasare și drumul L parcurs de acel copil.

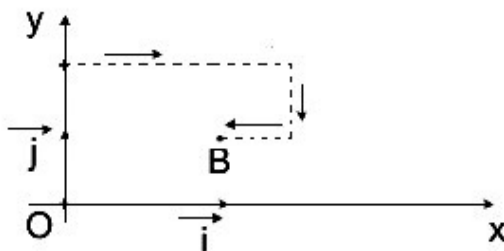




Fig. 1'.2

(R) Alegem un reper ortonormal xOy de versori \vec{i} , \vec{j} , având originea în punctul de plecare și punctul terminal B (figura 1'.2). Atunci B are coordonatele $B(2, 1)$. Luăm 1 km ca unitate. Vectorul-deplasare este $\overrightarrow{OB} = 2\vec{i} + \vec{j}$ și drumul parcurs este $L = 2 + 3 + 1 + 1 = 7$ km; așadar, $L \neq \|\overrightarrow{OB}\| = \sqrt{5}$.

 Cunoașteți accepțiunile termenului „timp”?


(R) Timpul este un concept filozofic asociat cu cel de spațiu. În Matematică și Fizică, timpul este considerat o variabilă independentă, situată pe o semi-axă având originea în momentul „big-bang”. Timpul are mai multe accepțiuni distincte: ca momente fixate t_0, t_1, t_2, \dots , ca durate Δt între momente fixate sau ca tacți (măsurile ale unor cadențe periodice). O mulțime-timp este o mulțime ordonată $T \subset \mathbb{R}$; dacă $T = \mathbb{N}$ se spune că timpul este discret („pe sărite”) și dacă T este un interval, timpul este continuu (sau, mai corect, continuu).

 Ce este viteza medie v_m a unui mobil pe un interval de timp $\Delta t = [t_1, t_2]$?

(R) $v_m = \frac{L}{t_2 - t_1}$, unde L este drumul parcurs de mobil, neapărat rectiliniu.

Notă: Pentru orice moment t , să notăm $s(t)$ =drumul parcurs de mobil până la momentul t . Diferența $s(t_2)-s(t_1)$ este notată Δs și este numită creșterea drumului pe durata Δt deci

$$v_m = \frac{\Delta s}{\Delta t}.$$

 Un biciclist a parcurs prima jumătate a unui drum cu viteza $v_1=12$ km/h (mișcare rectilinie uniformă) și cea de a doua jumătate cu $v_2=18$ km/h, tot uniform. Care a fost viteza medie a biciclistului pe toată durata deplasării?

(R) Este greșit răspunsul $v_m=15$ km/h. Corect este să notăm cu L drumul parcurs, deci timpul de parcurgere a primei jumătăți este $\frac{L/2}{v_1} = \frac{L}{24}$ și al celeilalte jumătăți, $\frac{L}{36}$. Viteza cerută este

$$\frac{L}{(L/24 + L/36)} = \frac{72}{5} = 14,4 \text{ km/h. În general, } v_m = \frac{2v_1v_2}{v_1 + v_2}$$

(media armonică a vitezelor v_1, v_2).

 Ce este viteza instantanee a unui mobil?


(R) Fixăm un moment t_0 și un interval „mic” de timp $[t_0, t_0+h]$.

Viteza medie pe acest interval este $\frac{\Delta s}{\Delta t} = \frac{s(t_0+h) - s(t_0)}{h}$ și

viteza instantanee la momentul t_0 este limita $\lim_{h \rightarrow 0} \frac{\Delta s}{\Delta t}$ (limită de

tipul $\frac{0}{0}$), notată $v(t_0)$. La orice moment t , $v(t) = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta s}{\Delta t} = s'(t)$.


Nu se pot evita derivatele.

 Cum se definesc accelerația medie și accelerația instantanee?


(R) Accelerația medie pe un interval de timp $[t_1, t_2]$ este

$$a_m = \frac{v(t_2) - v(t_1)}{t_2 - t_1} = \frac{\Delta v}{\Delta t} \text{ și } \underline{\text{accelerația instantanee}} \text{ la momentul } t_0$$


este $a(t_0) = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta v}{\Delta t} = v'(t_0)$, adică derivata vitezei.

 Ce se întâmplă dacă $v(t_0)=0$ și $a(t_0) \neq 0$? Dar dacă $v(t_0) \neq 0$ și $a(t_0)=0$?

(R) În primul caz, mobilul este în repaus la momentul t_0 . De exemplu, aruncând o pietricică vertical în sus, în punctul cel mai de sus pietricica este în repaus și are accelerația gravitațională. Pentru cazul secund, să presupunem că $s(t) = \sin t$ și $t_0=0$. Deci $v(t) = \cos t$, $a(t) = -\sin t$, deci $v(t_0)=1$ și $a(t_0)=0$; nimic semnificativ.


 Se poate întâmpla ca într-o mișcare rectilie, vectorii – viteză și accelerație să nu aibă același sens?

(R) Ne imaginăm un lift care coboară cu viteză medie descrescătoare; atunci vectorul – viteză este orientat în jos și accelerația în sus.

 Ce știți despre vectorul – viteză, dacă un mobil se deplasează pe o curbă (în particular, pe un cerc)?

(R) Vectorul – viteză este orientat pe tangenta la curbă. În cazul mișcării circulare uniforme pe un cerc de rază R , mărimea vectorilor – viteză și accelerație sunt: $v = R \cdot \omega$ și $a = \frac{v^2}{R}$ (unde

ω este viteza unghiulară).

 Cunoscând expresia drumului parcurs unisens $s=s(t)$, viteza la orice moment t_0 este $v(t_0)=s'(t_0)$. Dar invers? Deci cunoscând viteza $v=v(t)$, se poate determina drumul parcurs?


(R) Cunoscând valoarea $s(t_0)$ la un anumit moment, atunci pentru orice t , $s(t) = s(t_0) + \int_{t_0}^t v(t) dt$.

Exemplu concret: dacă $s(t) = \frac{at^2}{2}$ (cu $a=\text{const.}$), rezultă:

$$v(t) = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta s}{\Delta t} = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{s(t + \Delta t) - s(t)}{\Delta t} = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{a(t + \Delta t)^2 - at^2}{2\Delta t} = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{2at \cdot \Delta t - (\Delta t)^2}{2\Delta t} = at$$

$$\text{Invers, dacă } v(t)=at \text{ și } s(0)=0, \text{ atunci } s(t) = \int_0^t at \cdot dt = \frac{at^2}{2}.$$

Recunoaștem formulele căderii libere (cu accelerația gravitațională g).


 Știți cine a introdus noțiunea de accelerație?

(R) Galilei, în legătură cu căderea corpurilor. Tot Galilei a intuit faptul că accelerația unui corp este dependentă de forțele care acționează asupra lui, anticipând pe Newton.

Măsurând s și t fără viteză inițială, Galilei a observat că raportul

$\frac{s}{t^2}$ este constant (notat cu $g/2$). Așa a dedus el celebra formulă


$$s = \frac{gt^2}{2}.$$

 Două trenuri merg unul spre celălalt: unul accelerat spre Nord și celălalt, decelerat, spre Sud. Cum sunt orientate accelerațiile lor?

(R) Au același sens, spre Nord.

 Prin ce diferă dinamica de cinematică?

(R) Cinematica studiază mișcarea în timp, fără a lua în considerație forțele. În dinamică, rolul principal îl au forțele aplicate diverselor corpuri. Forțele sunt un rezultat al acțiunii reciproce a corpurilor, deci pentru a indica forțele aplicate unui corp trebuie analizate corpurile cu care el interacționează.

 Direcția forței care acționează asupra unui corp este sau nu aceeași cu direcția mișcării ?

(R) Așa credea Aristotel în Antichitate. Direcția mișcării este cea a vectorului viteză. Newton a arătat că vectorial forța are aceeași direcție cu accelerația, nu cu viteza.

Exemplu concret: în mișcarea circulară uniformă, vectorul – viteză este orientat pe tangentă, iar vectorul – accelerație, spre centru.

● Considerăm următoarele 3 situații, unde neglijăm rezistența aerului (figura 1'.3, a, b, c):

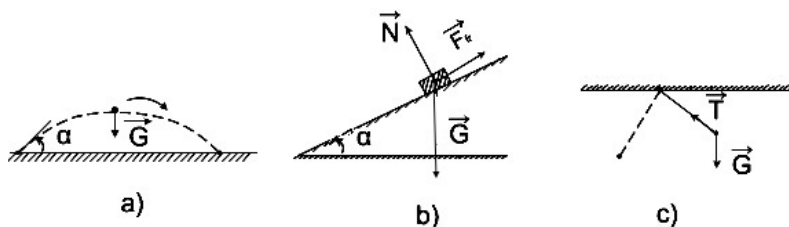


Fig. 1'.3

- a) corp aruncat sub unghiul α față de orizontală;
- b) corp care alunecă pe un plan înclinat;
- c) corp care oscilează în plan vertical.

Să se indice în fiecare caz forțele aplicate corpului.

(R) a) Singurul corp cu care interacționează este Pământul. Forța ce acționează asupra corpului este greutatea sa \vec{G} . Nu există „forțe de aruncare” sau „de frecare”. b) Asupra corpului („penar”) acționează Pământul, deci greutatea \vec{G} , o forță de frecare și reacțiunea \vec{N} a planului. Descompunem vectorial \vec{G} în cele două componente: una în lungul planului și alta perpendiculară pe plan – reacția sprijinului \vec{N} ; avem $N = G \sin \alpha$, $\|\vec{F}_{fr}\| = k \cdot \|\vec{N}\|$, unde k este coeficientul de frecare. c) Asupra corpului acționează \vec{G} și tensiunea \vec{T} (reacția firului); nu există „forță centripetă”.

🎓 Puteti da un exemplu când corpurile nu pot fi privite ca puncte material ?

(R) În multe situații corpurile sunt asimilate, prin convenție, cu puncte materiale și se neglijează masa firelor sau a scripeților; similar pentru sateliții artificiali ai Pământului. Printr-o convenție tacită, punctele materiale se deplasează prin translații. Dar în cazul când corpurile se rotesc, se încălzesc, se magnetizează etc, convenția nu mai funcționează.

🎓 Să considerăm o sanie (asimilată cu un punct material) cu masa m , trasă cu forța \vec{F} aplicată printr-un fir (\equiv sfoară sau sârmă inextensibilă) care face unghiul α cu orizontala. Să se determine forța de frecare de alunecare (dintre sanie și sol); figura 1'.4.

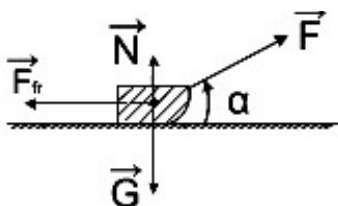



Fig. 1'.4

(R) Este vorba de frecare fără lubrifiant între suprafețele de contact. Ca mărime $F_{fr} = k \cdot N$. Forțele aplicate saniei sunt: greutatea, \vec{G} , reacția sprijinului, \vec{N} , forța de frecare, \vec{F}_{fr} și reacția sforii, \vec{F} . Aceasta din urmă are componenta orizontală de mărime $F \cdot \cos \alpha$ și pe cea verticală $F \cdot \sin \alpha$. Din condiția de


echilibru, rezultă că $N + F \cdot \sin \alpha = G$, deci $N = G - F \cdot \sin \alpha$. Ca atare, $F_{fr} = k(G - F \cdot \sin \alpha)$. S-a presupus cunoscută valoarea lui k .

Notă: Mulți elevi cred în mod greșit că $F_{fr} = k \cdot G$. Aceasta este adevărat doar pentru $\alpha = 0$. Reținem că pentru a găsi forța de frecare de alunecare, trebuie găsită corect forța de reacție a sprijinului.

 Ce știți despre forța de frecare de repaus?

(R) Să presupunem că avem un corp („punct material”) aflat în repaus pe un plan orizontal și că asupra lui acționează o forță orizontală \vec{F} care tinde să deplaseze corpul. În acest caz, $N = G$, dar forța de frecare nu este $k \cdot G$. Asupra corpului acționează 4 forțe: \vec{G} , \vec{N} , \vec{F} și forța de frecare de repaus \vec{F}_{fr} (opusă mișcării). Dar $\vec{N} = -\vec{G}$ și la echilibru, $\vec{F}_{fr} = -\vec{F}$ și ca mărime, $F_{fr} = F$. Așadar, forța de frecare de repaus depinde de forța care tinde să deplaseze corpul. Există o valoare a forței de frecare $k \cdot N$ care, după ce este depășită ($F \geq k \cdot N$), corpul se deplasează.

În cazul când un corp de masă m se află pe un plan înclinat cu unghiul α , forța de frecare de repaus este $mg \cdot \sin \alpha$ (nu kG sau $kmg \cos \alpha$); corpul se deplasează doar dacă $mg \cdot \sin \alpha \geq k \cdot N$, adică $mg \cdot \sin \alpha \geq kmg \cos \alpha$ sau $\tan \alpha \geq k$.

 Foarte mulți elevi enunță legea I a lui Newton astfel: „Un corp aflat în repaus sau mișcare uniformă rămâne așa până interacționează cu alte corpuri”. Ce lipsește?

(R) În sisteme inerțiale, un corp aflat în repaus ... etc., deoarece nu se poate vorbi de repaus sau mișcare decât în raport cu un reper sau un alt corp.

🎧 Dacă împingem un automobil și apoi ne oprim din împins, automobilul se oprește. Este contrazisă legea I?

(R) Nu, din cauza forței de frecare din partea solului.

🎧 De ce noțiunile de forță și inerție diferă între ele?

(R) Inerția este o măsură a cantității de materie; forța este o împingere sau o tragere.

🎧 Dacă nu am pus centura de siguranță și automobilul este frânat brusc, capul ni se apleacă înainte. De ce?

(R) Din cauza inerției.

🎧 Foarte mulți elevi enunță legea a II-a a lui Newton astfel: „Dacă F este forța care acționează asupra unui corp de masă m , atunci corpul capătă accelerația a și $F=ma$ ”. Este un enunț incomplet. Ce lipsește ?


(R) Accelerația este o consecință a forței și ar fi fost mai bine de scris așa $a = \alpha \cdot \frac{F}{m}$, unde α este un coeficient pozitiv care ține

cont de unitățile de mărime. Apoi în loc de „forța care acționează” trebuie spus „rezultanta forțelor care acționează”. În


fine, trebuie indicat caracterul vectorial al legii: $\vec{a} = \alpha \cdot \frac{\vec{F}}{m}$. În

sistemul SI de unități, $\alpha=1$.


Notă: Legile I și II se aplică de obicei în sisteme inerțiale; ele se pot aplica și în sisteme accelerate (lift, rachete, carusel), luând în seamă **forțele neinertiale**.

 Se poate întinde o coardă strict orizontal?


(R) Nu, deoarece coarda are o anumită masă care dă naștere forței de greutate, verticale, ce nu poate fi echilibrată de forțe exclusiv orizontale.

 Ce tip de mișcare produce o rezultantă constantă de forțe?


(R) O mișcare cu accelerație constantă. Dacă rezultanta este nulă, repaus sau mișcare cu viteză constantă.

 Două corpuri cu masele M, m ($M > m$) sunt ridicate la aceeași înălțime deasupra Pământului și apoi li se dă drumul simultan. Dacă rezistența aerului este constantă și aceeași pentru ambele corpuri, vor ajunge ele la sol simultan sau nu?


(R) Accelerația corpului cu masa M este $a = g - F/M$, unde F este rezistența aerului. Ca atare, corpul cu masa mai mare va cădea mai repede. Dacă $F=0$, corpurile vor cădea simultan (fapt dovedit de Galilei).

 Cabina unui lift se deplasează cu accelerația a . Un pasager scapă o carte din mână. Care va fi accelerația cărții relativ la lift dacă liftul merge: a) în sus; b) în jos?

(R) Mărimea accelerației cărții relativ la lift depinde nu de sensul vitezei liftului, ci de cel al accelerației. Dacă liftul merge în sus (respectiv în jos), atunci accelerația cărții va fi $g+a$ (respectiv $g-a$); avem $a > 0$ dacă liftul accelerează în sus și $a < 0$ dacă liftul încetinește în sus.

 De ce accelerația unei rachete crește chiar și în cazul când rezultanta forțelor care acționează asupra rachetei este nemodificată?


(R) Accelerația crește deoarece masa rachetei scade prin eliminarea combustibilului.

 De ce nu observăm mișcarea Pământului în jurul Soarelui, deși viteza acestuia este de 30 km/s?

(R) Accelerația centripetă legată de rotația Pământului în jurul Soarelui este mică în raport cu accelerația gravitațională pe Pământ.

 Care este enunțul legii a treia a lui Newton?

(R) „Dacă un corp A exercită o forță asupra corpului B , atunci B exercită o forță de aceeași mărime (asupra lui A), dar în sens opus”.

 Un sistem tractor – remorcă se deplasează cu o anumită accelerație. Forța cu care tractorul trage remorca are o reacțiune de aceeași mărime! Cum se explică faptul că sistemul se mișcă accelerat ?

(R) Sistemul trebuie completat cu încă un corp, anume Pământul. Există trei interacțiuni: tractorul \leftrightarrow Pământul; tractorul \leftrightarrow remorca și remorca \leftrightarrow Pământul. Fie \vec{F} forța de tracțiune a motorului, \vec{f}_1 tensiunea barei de tracțiune (forța cu care tractorul acționează asupra remorcii) și \vec{f} forța de frecare ce se opune mișcării (figura 1'.5). Accelerația sistemului format din tractor și remorcă este datorată rezultantei forțelor \vec{F} , $-\vec{f}_1$,

\vec{f}_1 , \vec{f} , deci este $\vec{F} - \vec{f}$. (Am neglijat greutatea și reacțiile sprijinului care se echilibrează).

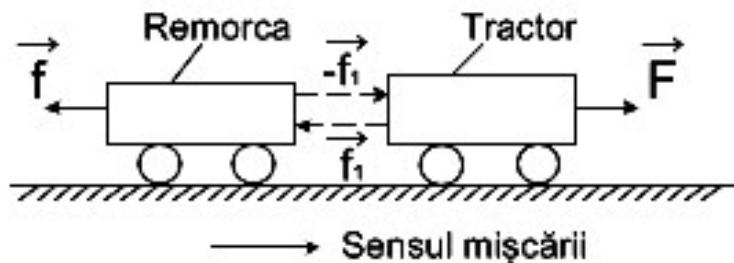


Fig. 1'.5

Notă: În situația menționată, Pământul este un participant activ. Dacă tractorul și remorca s-ar afla nu pe sol ci pe o pistă de gheață, nu ar avea loc mișcarea (lipsind interacțiile cu Pământul). Interacțiile interne (de exemplu, consum mărit de motorină), nu transmit accelerarea sistemului. Este celebră povestea baronului Münchausen care, aflându-se călare pe un cal împotmolit într-o mlaștină spera să se ridice cu cal cu tot trăgându-se în sus de păr! Nu avea nici o șansă...

🌀 Dacă avem în mână un măr care cântărește 6 N, care este forța care acționează asupra mărului atunci când îl lăsăm să cadă ?

(R) Bineînțeles, 6 N.

🌀 Considerăm următoarea problemă–tip cu mai multe corpuri (figura 1'.6), cu scripetele rotindu-se în sensul acelor de ceasornic. Fie m_1 , m_2 , m_3 , masele celor trei corpuri.

Indicați forțele aplicate fiecărui corp, ținând cont că accelerația este aceeași ca mărime și sens; apoi să se determine

acceleerația sistemului și tensiunile firelor de legătură între corpuri.

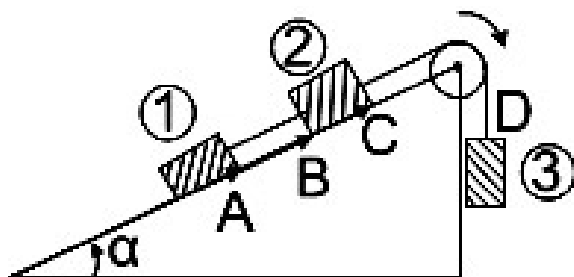


Fig. 1'.6

(R) Corpul ① interacționează cu Pământul (prin greutate= atracția gravitațională), cu planul înclinat și cu firul AB. Deci forțele care acționează asupra corpului ① sunt $\vec{G}_1 = m_1 \vec{g}$, \vec{N}_1 , \vec{T}_1 , \vec{F}'_{fr} . Cu corpul ② interacționează Pământul și firele AB, CD; iar corpul ③ interacționează cu Pământul și cu firul CD. Cu notații sugestive, au loc relațiile:

pentru corpul ①: $T_1 - m_1 g \sin \alpha - F'_{fr} = m_1 a$, $N_1 - m_1 g \cos \alpha = 0$

pentru corpul ②: $T_2 - T_1 - F''_{fr} - m_2 g \sin \alpha = m_2 a$

și pentru ③: $m_3 g - T_2 = m_3 a$.

Dar $F'_{fr} = kN_1$, $F''_{fr} = kN_2$ și rezultă sistemul de ecuații:


$$T_1 - m_1 g \sin \alpha - km_1 g \cos \alpha = m_1 a,$$

$$T_2 - T_1 - m_2 g \sin \alpha - km_2 g \cos \alpha = m_2 a \text{ și}$$

$$m_3 g - T_2 = m_3 a \text{ } (\pm T_1, \pm T_2 \text{ fiind tensiunile din firele AB, CD}).$$

Adunând aceste ecuații, rezultă:

$$a = \frac{m_3 - (m_1 + m_2)(\sin \alpha + k \cos \alpha)}{m_1 + m_2 + m_3} \text{ și apoi } T_1 \text{ și } T_2.$$

 Se spune că traiectoria unui corp depinde nu numai de forțele care acționează asupra corpului, dar și de condițiile inițiale. Puteti explica aceasta?

(R) Dacă ridicăm un corp și apoi îl lăsăm să cadă fără viteză inițială, atunci traiectoria lui va fi pe direcția gravitației; dar dacă îi aplicăm o viteză inițială \vec{v}_0 orizontală și nenulă, atunci corpul va „zbura” după o parabolă. În ambele cazuri, singura forță care acționează este greutatea sa. Diferă însă condițiile inițiale. Dar și mai spectaculos, dacă aruncăm corpuri cu aceeași viteză inițială ca mărime („speed”), dar sub unghiuri diferite față de orizontală, se obțin traiectorii diferite.

Condițiile inițiale reprezintă „prezentul”, ca rezultat al acțiunii din trecut a forțelor. Se confirmă determinismul mecanicist al legăturii dintre trecut și viitor prin prezent!

COMPLETARE: MIȘCAREA UNUI PROIECTIL

Aruncarea unei mingi, lansarea unui obuz, saltul unui animal etc. sunt exemple de „mișcări de proiectil”. Neglijând rezistența aerului, singura forță care acționează asupra proiectilului este greutatea. Presupunem cunoscută poziția inițială O și vectorul – viteză inițială \vec{v}_0 și determinăm poziția și viteza la orice moment t , aplicând ecuațiile mișcării uniform accelerate.

Alegem un reper ortonormal xOy cu versorii \vec{i}, \vec{j} , deci componentele scalare ale lui \vec{v}_0 sunt $v_0 \cos \alpha, v_0 \sin \alpha$, unde α este unghiul de înclinare a vectorului \vec{v}_0 cu orizontala (fig. 1'.7).

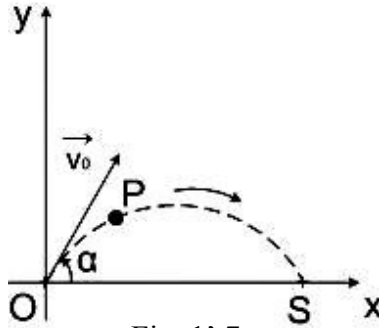


Fig. 1'.7

Accelerația este $\vec{a} = -g\vec{j}$. Pe orizontală mișcarea este uniformă cu viteza $v_0 \cos \alpha$ și pe verticală este uniform accelerată cu viteza inițială $v_0 \sin \alpha$ și accelerația $-g$. Atunci, la fiecare moment t , proiectilul (punctual) P are coordonatele $x(t) = (v_0 \cos \alpha)t$ și $y(t) = (v_0 \sin \alpha)t - \frac{1}{2}gt^2$. Eliminând t , rezultă

$$\text{ecuația traiectoriei: } y = (v_0 \sin \alpha) \frac{x}{v_0 \cos \alpha} - \frac{1}{2}g \left(\frac{x}{v_0 \cos \alpha} \right)^2 \text{ și}$$

recunoaștem ecuația unei parabole (trinom de gradul al doilea).

Punctul P de înălțime maximă este atins la momentul când $y(t)$ este maxim deci $y'(t) = 0$.

$$\text{Atunci } v_0 \sin \alpha - gt = 0, \text{ deci } t = \frac{v_0}{g} \sin \alpha.$$

Momentul când traiectoria proiectilului atinge solul este cel pentru care $y(t)=0$ și rezultă $t'=\frac{2v_0}{g}\sin\alpha$, iar distanța


$$OS=x(t')=(v_0 \cos\alpha)\frac{2v_0}{g}\sin\alpha=\frac{v_0^2}{g}\sin 2\alpha; \text{ maximă dacă } \alpha=\frac{\pi}{4}.$$

Exemplu: O minge („punctuală”) de tenis este servită orizontal de la 2 m deasupra solului, cu viteza inițială de 25 m/s. Fileul are înălțimea de 80 cm și se află la 10 m distanță de cel care servește. Va trece sau nu fileul acea minge?

(R) Cu notațiile anterioare, $\alpha=0$ și $v_0=25$. Atunci la momentul t mingea va fi în punctul de coordonate $x=v_0t$, $y=2-\frac{1}{2}gt^2$. Așadar,

$$10=25t, \text{ deci } t=0,4\text{s și } y=2-\frac{1}{2}\cdot 9,81\cdot 0,4^2 \cong 1,22 > 0,80$$

Deci, mingea trece peste fileu.

 Un copil aruncă o minge în vagon, în sensul opus sensului de deplasare a trenului. Cum se va mișca mingea în raport cu:

a) vagonul? b) terasamentul drumului?

(R)

a) După o parabolă,

b) Dacă viteza mingii relativ la vagon este egală cu viteza trenului relativ la Pământ, atunci mingea se va mișca pe verticală (altminteri, pe o parabolă).

 Ce vă mai amintiți despre pârgșii și scripeți ?

(R) În situația din figură 1'.8 a), b), pârgșia este în echilibru $\Leftrightarrow F_1 \cdot a = F_2 \cdot b$.

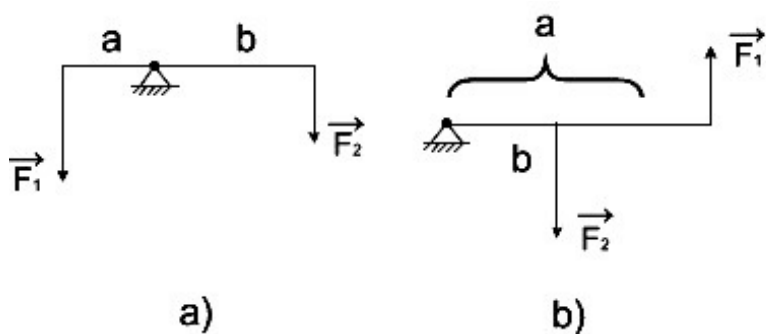


Fig. 1'.8

Un scripete fix (ca în figura 1'.9) permite doar schimbarea direcției forței aplicate. În cazul unui scripete mobil (figura 1'.10), există un câștig de forță ($G=2T$). În cazul unei „roți de fântână” (fig. 1'.11), $F \cdot R = F' \cdot r$.

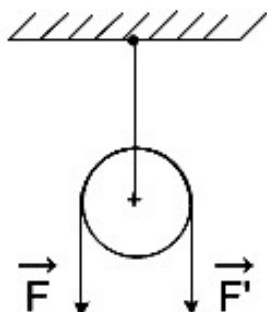


Fig. 1'.9

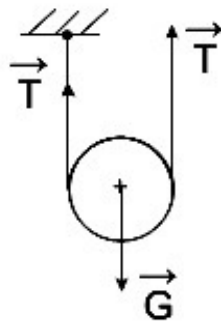


Fig. 1'.10

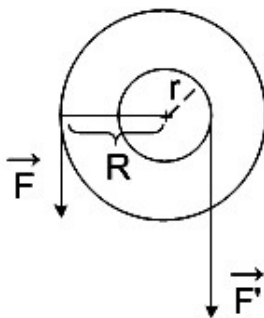


Fig. 1'.11

🎧 Ce știți despre dilatarea barelor sau corpurilor și legea lui Hooke?

(R) Fie un corp având lungimea l și aria secțiunii S (fig. 1'.12). Datorită unei forțe externe \vec{F} , corpul are o alungire Δl și legea lui Hooke este: $\Delta l = \frac{1}{E} \cdot \frac{l \cdot F}{S}$, unde E este o constantă de material, măsurată în N/m^2 și numită modulul lui Young. Raportul $\varepsilon = \frac{\Delta l}{l}$ se numește efort longitudinal și $p = \frac{F}{S}$ este tensiunea (presiunea); așadar, $p = E \cdot \frac{\Delta l}{l} = E \cdot \varepsilon$.

Pentru aluminiu, $E \cong 6,5 \times 10^{10} \text{ N/m}^2$; pentru oțel, $E \cong 2 \times 10^{11} \text{ N/m}^2$ și pentru beton, $E \cong 2,5 \times 10^{10} \text{ N/m}^2$.



Fig. 1'.12

Notă: Dacă un solid este supus unei presiuni din toate direcțiile, volumul lui V descrește cu ΔV . Are loc o formulă de tipul $\Delta V = -V \cdot \beta \cdot \Delta p$ unde β este modulul de elasticitate.


🎧 Ce este impulsul unui obiect? Vă amintiți legea conservării impulsului?

(R) Impulsul unui obiect având masa m și viteza v este produsul mv . Este măsurat în $\text{N} \cdot \text{s}$ și unii autori îl mai numesc cantitate


de mișcare. Dacă se ciocnesc (elastic) două obiecte cu masele m_1, m_2 și vitezele vectoriale \vec{v}_1, \vec{v}_2 , atunci după ciocnire ele vor căpăta alte viteze \vec{w}_1, \vec{w}_2 , dar impulsurile lor totale se conservă: $m_1 \vec{v}_1 + m_2 \vec{v}_2 = m_1 \vec{w}_1 + m_2 \vec{w}_2$.

Exemplu: Fie $m_1=8$ kg, $\vec{v}_1=-0,5\vec{i}+4\vec{j}$, $\vec{v}_2=0,8\vec{i}+1,4\vec{j}$. Să se afle m_2 dacă $\vec{w}_1=0,5\vec{i}+2\vec{j}$ și $\vec{w}_2=3\vec{j}$.

(R) $8(-0,5\vec{i}+4\vec{j})+m_2(0,8\vec{i}+1,4\vec{j})=8(0,5\vec{i}+2\vec{j})+m_2\cdot 3\vec{j}$ și rezultă $m_2=10$ kg.

 Care sunt forțele care acționează asupra unui satelit artificial al Pământului? (Se neglijează rezistența aerului și atracția Lunii sau Soarelui).

(R) De obicei, elevii răspund: atracția Pământului (\equiv gravitația) și... forța centrifugă, care ar ține satelitul pe orbită. Dar atunci, conform legii a III-a a lui Newton, acestea s-ar anihila reciproc și satelitul s-ar mișca rectiliniu și uniform! Răspunsul corect este că satelitul i se aplică forța gravitației. (Mișcarea corpurilor sub acțiunea gravitației se numește cădere.)

 Cum interpretați formula $K \cdot \frac{m \cdot M}{r^2} = \frac{mv^2}{r}$ (unde m =masa unui satelit, M =masa Pământului, r =raza orbitei considerate circulară, cu centrul în centrul Pământului și K =constanta gravitațională)?


(R) Este expresia legii a II-a a lui Newton $F=ma$, unde $F = K \cdot \frac{m \cdot M}{r^2}$ și $a = \frac{mv^2}{r}$ este accelerația centripetă. Ceea ce se

numește „forța centripetă” este forța de atracție a satelitului de către Pământ, deci nu este o forță nouă. Se poate asimila $\frac{mv^2}{r}$ rezultantei forțelor care transmit satelitului accelerația centripetă.


Notă: Considerând doar Pământul și satelitul, forța de atracție exercitată de Pământ asupra satelitului poate fi numită centripetă, iar forța de atracție a Pământului de către satelit – forță centrifugă. Ca figură de stil și atât...

 De ce nu se atrag obiectele din camera Dv.?

(R) Se atrag, dar forța de atracție este mult mai mică decât frecarea.

 Cum s-ar mișca Luna dacă: a) ar dispărea atracția dintre Lună și Pământ; b) s-ar opri mișcarea Lunii pe orbită?

(R) a) S-ar mișca pe tangentă la orbită; b) ar cădea pe Pământ.

 Analizați pendulul conic din figura 1'.13, unde bila B descrie un cerc într-un plan perpendicular pe SO. Ce forțe acționează asupra bilei și cum se interpretează ?

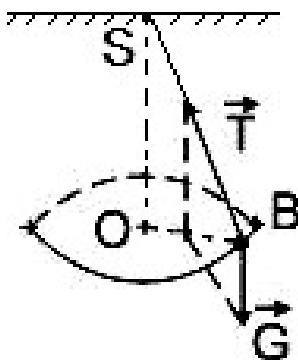



Fig. 1'.13

(R) Forțele cerute sunt greutatea \vec{G} și reacția firului (\equiv tensiunea), \vec{T} . Suma lor $\vec{G} + \vec{T}$, obținută cu regula paralelogramului, are direcția și sensul \vec{BO} al accelerației centripete. Printr-o relicvă de limbaj, această sumă este numită „forța centripetă”. Forța \vec{G} este consecința interacțiunii bilă \leftrightarrow Pământ, iar \vec{T} este consecința interacțiunii bilă \leftrightarrow fir.


Opusele $\vec{G}_1 = -\vec{G}$ și $\vec{T}_1 = -\vec{T}$ sunt forțe autentice, dar suma lor, $\vec{G}_1 + \vec{T}_1$, numită de unii „forță centrifugă”, nu are sens fizic, deoarece nu este aplicată vreunui corp (să tragă de un fir mai merge, dar ce înseamnă să împingi un fir?!).

 Cum explicați faptul că la Ecuator, un corp cântărește mai puțin ca la Polul Nord (sau Sud)? Acest fapt este valabil pentru orice planetă.

(R) Greutatea unui corp este forța de atracție a corpului de către Pământ ($K \cdot \frac{m \cdot M}{r^2}$) iar scăderea greutatei la Ecuator este legată

de turtirea Pământului la poli. De obicei, prin greutatea măsurată cu ajutorul cântarelor, se înțelege forța cu care corpul presează Pământul. La Ecuator, corpul presează pe un reazem orizontal cu mai puțină forță decât la poli. Fie G_1 și N_1 forța de atracție și forța de reacție a sprijinului la poli și G_2 , N_2 – la Ecuator. La pol, corpul este în repaus, iar la Ecuator se mișcă pe un cerc $\Rightarrow G_1 - N_1 = 0$, $G_2 - N_2 = m \cdot a_c$ unde a_c este accelerația centripetă $\Rightarrow N_1 = G_1$ și $N_2 = G_2 - m \cdot a_c$. Deoarece $G_2 < G_1$

datorită turtirii..., rezultă că $N_2 < N_1$. Efectul rotirii Pământului este $m \cdot a_c$.


 Cum trebuie interpretată expresia: „Corpul cutare și-a pierdut jumătate din greutate”?

(R) Forța de atracție nu se schimbă, ci numai reacția sprijinului se micșorează de două ori. De exemplu, dacă sub un corp aflat pe Pământ săpăm o groapă adâncă, corpul va cădea în groapă, odată cu înlăturarea sprijinului său, putându-se ajunge la imponderabilitate.


 Ce înseamnă „starea de imponderabilitate”?

(R) Un corp devine imponderabil dacă asupra lui nu mai acționează nici o altă forță în afară de forța de atracție. Starea de imponderabilitate este starea de cădere a corpului. Se spune uneori greșit că „forța de atracție a satelitului de către Pământ este echilibrată de forța centrifugă, astfel încât rezultanta forțelor aplicate satelitului ar fi nulă și aceasta ar fi imponderabilitatea”. De fapt, asupra satelitului nu acționează nici o forță centrifugă! Dacă am accepta pseudo-definiția anterioară, ar însemna că un corp aflat în repaus pe plan orizontal este imponderabil, deoarece forța de greutate este echilibrată de reacția reazemului.


Notă: Reținem că în cazul imponderabilității, reacția reazemului este nulă. Mișcarea unui corp sub acțiunea gravitației este căderea acelui corp, iar imponderabilitatea este tocmai starea de cădere. (De exemplu, căderea unui lift în puțul unei mine sau mișcarea uniformă a unui satelit artificial în jurul Pământului).

 Pasagerii unei nave cosmice îi cer căpitanului să creeze starea de imponderabilitate pe navă. Ce trebuie să facă acel căpitan?

(R) Să oprească motoarele.

 Putem să batem un cui cu ciocanul, în stare de imponderabilitate?

(R) Da, deoarece interacțiunea ciocanului cu materialul unde intră cuiul va fi determinată de forțele inerțiale și nu de cele gravitaționale.


 Vă mai amintiți noțiunea de lucru mecanic? În ce se măsoară?

(R) Este vorba de o noțiune fizică.


Lucrul unei forțe \vec{F} în lungul unui vector – deplasare \vec{s} este produsul scalar $\mathcal{L} = \vec{F} \cdot \vec{s} = F \cdot s \cdot \cos \alpha$, unde $\alpha = \angle(\vec{F}, \vec{s})$.

Lucrul este negativ dacă $\frac{\pi}{2} < \alpha \leq \pi$. Lucrul mecanic se măsoară

în Jouli [$1 \text{ J} = 1 \text{ kgm}^2/\text{s}^2$].

 Dați o definiție a energiei unui sistem.

(R) Capacitatea sistemului de a efectua lucru mecanic, prin trecerea de la o stare la alta; energia este o funcție de stare.

 În ce condiții, energia se conservă?

(R) Energia totală a unui sistem izolat se conservă. Chiar după explozia unei supernove, energia ei totală se conservă.

 Ce este energia cinetică?

(R) Este cea mai evidentă formă de energie ($E_c = \frac{1}{2}mv^2$),

măsurată în J. Ea nu este o mărime vectorială (având aceeași valoare în orice direcție) și $E_c \geq 0$.

Se poate întâmpla ca o aceeași forță \vec{F} , acționând asupra aceluiași corp și în același interval de timp T , să poată efectua lucruri mecanice diferite?

(R) Da, deși pare curios... Să presupunem că asupra unui corp de masă m aflat pe un plan orizontal acționează în cursul unui interval de timp T o forță orizontală. Neglijând frecarea, corpul este accelerat și capătă accelerația $a = \frac{F}{m}$. În cazul în care

corpul are viteza inițială \vec{v}_0 , având aceeași direcție și același sens cu \vec{F} , el ar parcurge drumul $s = v_0T + \frac{aT^2}{2} \Rightarrow$ lucrul este

$\mathcal{L} = F \cdot (v_0T + \frac{aT^2}{2})$, deci \mathcal{L} depinde de v_0 . În cazul în care

corpul ar fi fost în repaus până să înceapă să acționeze forța \vec{F} am fi avut $v_0=0$ și $\mathcal{L} = F \cdot \frac{aT^2}{2}$. Așadar, \mathcal{L} depinde de v_0 ...

Un corp de masă m alunecă în jos pe un plan înclinat, având coeficientul de frecare k . Asupra corpului acționează o forță orizontală \vec{F} , ca în figura 1'.14. Să se calculeze lucrul forțelor care acționează asupra corpului la deplasarea acestuia între punctele A și B ($AB=s$). Ce se observă în mod semnificativ ?

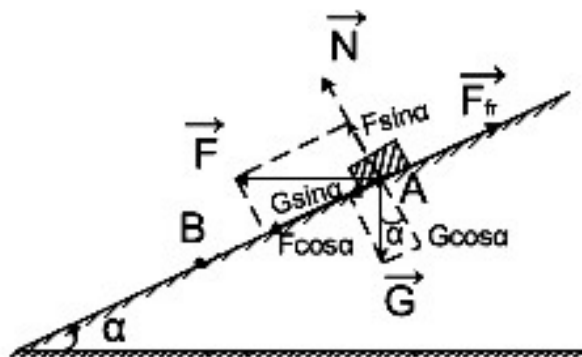


Fig. 1'.14

(R) Forțele ce acționează asupra corpului sunt: \vec{F} , \vec{G} =greutatea, reacția \vec{N} a reazemului și forța de frecare \vec{F}_{fr} (care se opune mișcării). Fiecare forță lucrează pentru ea însăși (deci nu trebuie calculat lucrul rezultantei). Lucrul forței \vec{F} este produsul scalar $\vec{F} \cdot \vec{s} = F \cdot s \cdot \cos \alpha = \mathcal{L}_1$ și este independent de m și k . Lucrul greutății este $\mathcal{L}_2 = \vec{G} \cdot \vec{AB} = mg \cdot s \cdot \cos(90^\circ - \alpha) = mgs \cdot \sin \alpha$. Lucrul lui \vec{N} este nul, deoarece $\vec{N} \perp \vec{s}$. În fine, lucrul mecanic al forței de frecare este $\mathcal{L}_3 = k(mg \cdot \cos \alpha - F \cdot \sin \alpha) \cdot s \cdot \cos \pi$, cu $\cos \pi = -1$ și acesta este negativ (dacă $G < kF$).

🎱 Ce este energia potențială ?

(R) Nu există o definiție unitară. Vorbim de energia potențială gravitațională a unui obiect aflat la înălțimea h , $E_p = mgh$, sau de energia potențială elastică a unui resort.

🎱 În mod evident, energia cinetică a unei bile aflate în cădere liberă nu se conservă. Este astfel contrazisă legea conservării energiei ?

(R) Nu, deoarece legea conservării energiei se referă la energia totală.

 Ce sens (semnificație) se acordă unui lucru mecanic negativ?

(R) Se știe că variația energiei cinetice a unui corp între două stări este egală cu lucrul rezultantei forțelor aplicate corpului. Forța care realizează un lucru negativ micșorează această variație (adică modulul lucrului acelei forțe nu se adaugă energiei corpului ci se scade din aceasta !) În mod concret, să ne referim la întrebarea precedentă (avem în vedere tot fig. 1'.14).

Conform teoremei de variație a energiei cinetice, avem:

$$\mathcal{L}_1 + \mathcal{L}_2 + \mathcal{L}_3 = \frac{mv_B^2}{2} - \frac{mv_A^2}{2}.$$

Dar $\mathcal{L}_2 = mgs \cdot \sin \alpha$ și $s \cdot \sin \alpha = h_A - h_B$, unde h_A , h_B sunt distanțele de la A și de la B la sol.

De aici rezultă $\mathcal{L}_2 = U_A - U_B$, unde U_A , U_B = energiile potențiale ale corpului în poziția A , respectiv în B .

$$\text{Așadar, } \mathcal{L}_1 + U_A - U_B + \mathcal{L}_3 = \frac{mv_B^2}{2} - \frac{mv_A^2}{2} \text{ și rezultă în}$$

$$\text{final } \frac{mv_A^2}{2} + \mathcal{L}_1 + U_A + \mathcal{L}_3 = \frac{mv_B^2}{2} + U_B.$$

În fine, se știe că frecarea de alunecare duce la căldură și modulul $|\mathcal{L}_3|$ este egal cu cantitatea de căldură Q transferată corpului, deci cum $\mathcal{L}_3 < 0$ rezultă că $-\mathcal{L}_3 = Q$. Notând cu E_A și E_B energiile totale (cinetică+potențială) ale corpului în punctele A și B , relația anterioară devine $E_A + \mathcal{L}_1$ (lucrul forței F) = $E_B + Q$.

Aceasta este de fapt, într-un caz particular, legea de conservare a energiei („principiul I al termodinamicii”).

 Ce este puterea ?

(R) De obicei, elevii răspund așa: „Puterea este mărimea fizică reprezentând câtul dintre lucru mecanic și timp”. Această formulare este similară cu: „viteza este câtul dintre drumul parcurs și durata deplasării” (ceea ce presupune că viteza este constantă!). Răspunsul elevilor ar fi corect dacă puterea ar fi constantă în timp.

Corect este să notăm cu $\mathcal{L}(t)$ lucrul efectuat pe un interval de timp de durată t și atunci raportul $\frac{\mathcal{L}(t + \Delta t) - \mathcal{L}(t)}{\Delta t}$ ar

fi puterea medie pe intervalul de timp dintre momentele $t, t + \Delta t$; puterea instantanee la momentul t este $P(t) = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\mathcal{L}(t + \Delta t) - \mathcal{L}(t)}{\Delta t}$, adică $P(t) = \mathcal{L}'(t)$, derivata ...

Formula $P = \frac{\mathcal{L}}{t}$ se poate aplica și dacă puterea nu

variază cu timpul sau, ca putere medie.

 Ce înseamnă că puterea este constantă în timp?

(R) Răspunsul tipic este că „forța cu care se realizează lucrul este constantă”. Greșit... Să presupunem că forța \vec{F} este constantă și deplasarea (rectilinie) se face în același sens cu \vec{F} . Atunci $P(t) = (F \cdot s(t))' = F \cdot s'(t) = F \cdot v(t)$. Se observă că $P(t)$ este constantă doar dacă și viteza corpului este constantă. Formula $P(t) = F \cdot v(t)$ are loc doar dacă forța F este constantă.

Notă: În general:

$$\mathcal{L}(t) = \vec{F}(t) \cdot \vec{s}(t) \text{ și } P(t) = \mathcal{L}'(t) = \vec{F}'(t) \cdot \vec{s}(t) + \vec{F}(t) \cdot \vec{v}(t).$$

☉ Care din următoarele unități sunt unități de putere: J, Nm, kWh?

(R) Nici una.

☉ Pe un plan înclinat, alunecă de la înălțimea h , fără viteză inițială și fără frecare, un corp. Să se calculeze viteza corpului la capătul drumului, prin două metode. Ce se observă?

(R) Fie α unghiul de înclinare a planului (figura 1'.15). Asupra corpului acționează „greutatea” \vec{G} ($G=mg$) și reacția sprijinului \vec{N} ($N=G \cos \alpha$). Descompunem \vec{G} în lungul planului și perpendicular pe plan. Aplicând legea a II-a a dinamicii, $ma=G \sin \alpha$ (unde a =acelerația corpului), rezultă $a=g \sin \alpha$. Apoi lungimea drumului este $s = \frac{h}{\sin \alpha}$ și viteza v a corpului satisface

relația:

$$v^2 = 2as \Rightarrow v^2 = 2gs \cdot \sin \alpha \frac{h}{\sin \alpha} \Rightarrow v^2 = 2gh.$$

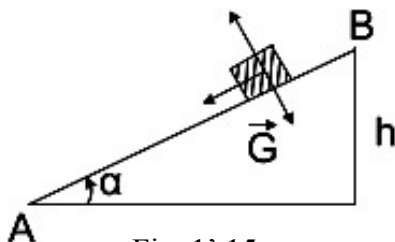



Fig. 1'.15

Destul de alambicat ...

Rezultatul se obține imediat, aplicând „legea conservării energiei totale”. În punctul B , energia potențială este mgh , iar energia cinetică este 0; în punctul A , energia potențială este 0, iar energia cinetică $\frac{mv^2}{2}$, rezultă $\frac{mv^2}{2} = mgh$ și apoi $v^2 = 2gh$.


Se observă că v depinde numai de h (nu de v_0 și α !).

 Se cunoaște formula $v^2 = 2as$ pentru viteza finală a unui corp, în funcție de accelerație și drum parcurs, în cazul când viteza inițială este nulă. Cum arată formula în cazul când corpul are viteza inițială v_0 ?

(R) Aplicăm relațiile cinematice $v = v_0 + at$, $s = v_0 t + \frac{at^2}{2}$ și

eliminăm t ($t = \frac{v - v_0}{a}$ și înlocuim în s ...). Rezultă $v^2 = v_0^2 + 2as$.

Dar se poate aplica teorema de variație a energiei cinetice: $\frac{mv^2}{2} - \frac{mv_0^2}{2} = m \cdot a \cdot s$ (unde mas este lucrul forței care imprimă corpului accelerația a).

 Aplicarea legilor de conservare (energie, impuls etc.) poate avea și capcane ... Să considerăm următoarea situație: Presupunem că un corp se mișcă uniform pe un cerc în plan orizontal, fără vreo frecare. Rezultanta greutății \overrightarrow{AC} și tensiunii \overrightarrow{BA} în fir (reacția firului) este \overrightarrow{BC} , orientată spre centrul cercului (figura 1'.16). Care este lucrul \mathcal{L} efectuat de corpul B după o rotire?

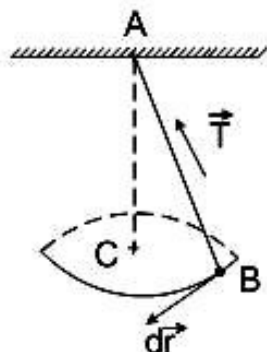


Fig. 1'.16

(R) Unii elevi ar răspunde: $\mathcal{L} = m \cdot \frac{v^2}{R} \cdot 2\pi R = 2\pi mv^2$, unde

R =raza cercului și v viteza corpului. Acest răspuns este greșit.

De fapt $\mathcal{L} = 0$ (căci $\overrightarrow{BC} \perp d\vec{r}$).

Notă: În general, energia transmisă unui corp se poate distribui fie către creșterea energiei cinetice sau potențiale a corpului, fie pentru lucrul asupra altor corpuri sau în căldură (din cauza frecărilor). Corpul se mișcă cu viteză constantă ca mărime, deci energia sa cinetică nu se modifică; apoi corpul se mișcă în plan orizontal, deci nu se modifică nici energia lui potențială. S-au exclus și frecările și nu există alte corpuri. Conform legii conservării energiei totale, rezultă că „forța centripetă, de mărime ma_c , nu efectuează lucru mecanic! De fapt în „formula” scrisă de elevii evocați lipsește cosinusul unghiului dintre \overrightarrow{BC} și vectorul – deplasare (cosinusul este nul).

🕒 Să considerăm două recipiente egale, cu lichid, care comunică, fiind legate printr-o conductă cu robinet (r), ca în figura 1'.17:

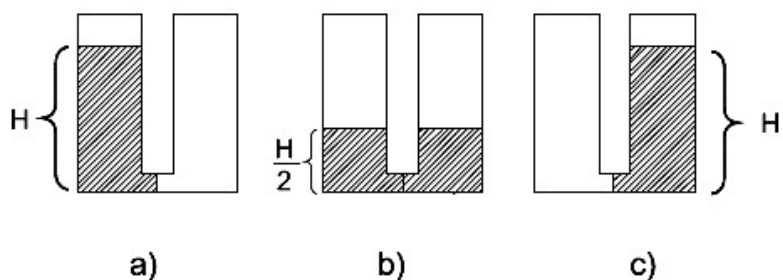


Fig. 1'.17

La început, lichidul se află în recipientul stâng a) și nivelul are înălțimea H . Apoi deschidem robinetul și lichidul curge în recipientul drept, lichidul având nivele egale în ambele recipiente, de înălțime $H/2$; b) Dorim să calculăm energia potențială a lichidului în stările inițială și finală.

(R) În starea inițială a) energia potențială este $G \cdot \frac{H}{2}$, iar în starea b): $\frac{G}{2} \cdot \frac{H}{4} + \frac{G}{2} \cdot \frac{H}{4} = \frac{GH}{4}$. Deci de două ori mai mică?

Unde s-a dus jumătate de energie?

Răspunsul este: sau trece în căldură prin frecare sau în energia cinetică a lichidului. Dar în starea b) lichidul este în repaus, deci nu are energie cinetică. Așadar, rămâne căldura, frecarea între straturi de lichid și frecarea de pereți. Iar temperatura lichidului în starea b) crește.

Dacă între lichid și pereții conductei nu există interacțiuni și toate straturile au aceeași viteză, atunci apare o energie cinetică a lichidului și acesta trece în vasul drept, până apare starea c) unde energia potențială a lichidului este aceeași

ca în starea a). Apoi lichidul începe să curgă invers, din dreapta în stânga, apărând oscilații ale nivelului lichidului în vasele comunicante (de remarcat analogia cu pendulul, putem să numim acest dispozitiv pendulul hidrodinamic). Aceste oscilații se amortizează în timp, dacă există frecare.

🕒 Știți legea fundamentală a lui Pascal?

(R) “Presiunea aplicată asupra unui lichid, în orice punct, se transmite integral lichidului, în toate direcțiile, spre perete sau spre fundul vasului unde se află lichidul.”

🕒 Depinde sau nu forța presiunii unui lichid asupra fundului unui vas de forma vasului?

(R) Nu; este egală cu greutatea coloanei verticale având baza pe fund și înălțimea cât cea a coloanei de lichid.

🕒 Să considerăm o calotă de sticlă având un orificiu în polul calotei (fig. 1'.18). Răsturnăm calota cu orificiul în sus și o punem pe o tablă de sticlă fest (cu marginile calotei aproape „lipite” pe suprafața tablei). Prin orificiu umplem calota cu apă până sus, apoi închidem orificiul fest cu un dop. Dacă ridicăm calota, odată cu ea se ridică și sticla ca și când ar fi lipită și apa nu curge ! Dar dacă se scoate dopul și ridicăm calota, sticla rămâne pe loc și apa curge. Cum explicați acest fenomen?

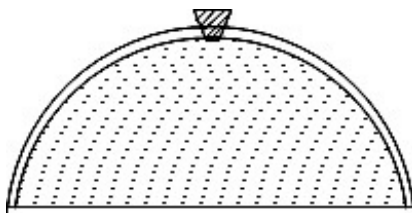



Fig. 1'.18

(R) Cu dopul pus, pe tabla de sticlă acționează de sus presiunea dată de greutatea apei de sub calotă și, de jos, presiunea atmosferică p_a . Aceasta din urmă este sensibil mai mare (≈ 1 bar) decât prima și sticla pare „lipită” de calotă. Iar dacă dopul este scos, atunci presiunea atmosferică p_a de la suprafața apei, în orificiu, se transmite, conform legii lui Pascal, apei de pe suprafața interioară a sticlei; asupra tablei vor acționa presiunea dată de greutatea apei plus p_a , iar de jos numai p_a .

Deși orificiul din capacul calotei este „mic”, iar aria tablei de sticlă este „mare”, iată că presiunea p_a pe o suprafață mică de apă (prin orificiu) se transmite la întreaga suprafață mare a tablei, ca și pe suprafața peretelui calotei.

 Să considerăm un bidon mare, obișnuit, umplut până sus cu apă, ca în figura 1'.19. a):

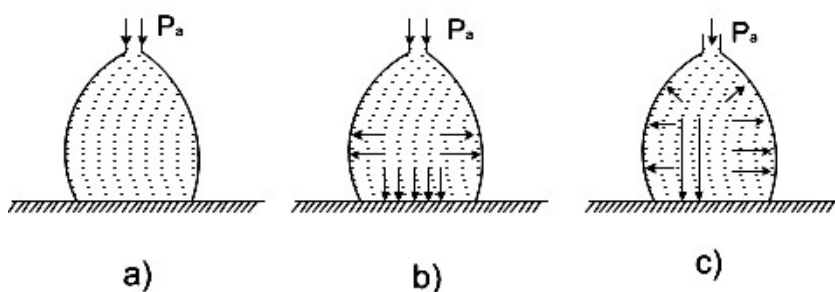


Fig. 1'.19

La suprafața apei din „gâtul” bidonului acționează p_a . Puteti indica (prin săgeți) presiunea în peretele și pe fundul bidonului?

(R) Mulți elevi ar răspunde incorect că, aplicând legea lui Pascal, presiunea se transmite la toate punctele peretelui și pe


fund, pe normală (adică perpendicular pe frontieră) (fig.1'.19.b),
așadar presiunile ar fi egale peste tot (săgeți egale).

Nu este corect, deoarece presiunea pe pereți crește cu adâncimea; la adâncimea h se adaugă presiunea hidrostatică dată de greutatea apei, ρgh . Deci presiunea este $p_a + \rho gh$ și distribuția presiunilor arată ca în figura 1'.19.c. Dacă măsurăm lungimile „săgeților”, presiunea pe fund poate fi dublă față de p_a . De exemplu, presiunea de pe fundul unei coloane de apă cu înălțimea de 10m este

$$1000\text{kg/m}^3 \times 9,81\text{m/s}^2 \times 10\text{ m} = 98100\text{kg/ms}^2 = 98100\text{ Pa} \approx 1\text{bar} = p_a$$

$$\text{(căci } 1\text{ Pa} = 1\text{ N/m}^2 = 1 \frac{\text{kg} \cdot \text{m/s}^2}{\text{m}^2} = 1\text{kg/m} \cdot \text{s}^2 \text{ ; dacă bidonul ar avea}$$

10m înălțime, atunci presiunea la fundul lui ar fi $2p_a$.)

 Legea lui Arhimeede are loc sau nu pentru gaze?

(R) Da, are loc și pentru corpuri „scufundate” în gaze, asupra cărora acționează o forță de împingere egală cu greutatea volumului de gaz dislocuit.

 Mai știți condiția de plutire a corpurilor?

(R) Forța de greutate trebuie să fie echilibrată de forța ascensională (arhimedică). Un corp se scufundă complet într-un lichid dacă $G > F_a$; pentru un corp omogen, aceasta revine la $\rho_{corp} > \rho_{lichid}$. Dacă $G = F_a$ corpul este în suspensie, iar dacă $F_a > G$, adică $\rho_{corp} < \rho_{lichid}$ corpul scufundat în lichid urcă la suprafață.

Un corp care plutește la suprafața lichidului este parțial scufundat în lichid (scufundat până ce greutatea lui este

222

egalată de greutatea volumului de lichid dislocuit). De exemplu, un aisberg se scufundă cu circa 9/10 din volumul său.

🌀 Într-un vas cu apă plutește în poziție verticală o grindă. Se modifică sau nu nivelul apei în vas dacă grinda trece în poziție orizontală?

(R) Nu, deoarece se dislocuiește aceeași cantitate de apă.

🌀 O bilă de oțel plutește în mercur. Se modifică sau nu adâncimea scufundării bilei în mercur dacă de sus se adaugă apă?

(R) Se micșorează adâncimea scufundării, deoarece crește forța ascensională a apei dislocuite de bilă.

🌀 Un cub de lemn se află pe fundul unui vas uscat. Va pluti acel cub dacă vasul se umple cu apă?


(R) Da, dacă apa pătrunde sub cub și nu, în caz contrar.

🌀 Știți că presiunea atmosferică și circulația sanguină au fost descoperite după anul 1600?


(R) Pompele erau cunoscute din Antichitate, dar nu și pompele cu sucțiune. Galilei a arătat că nu se putea ridica apa la mai mult de 10 m; Toricelli și Pascal au evidențiat presiunea atmosferică și principiul vaselor comunicante. Acest principiu explică și circulația sanguină; este impresionant că atâția medici, măcelari, călăi etc., au aflat așa de târziu explicația unui astfel de fenomen.

🌀 Într-un vas cu apă plutește o bucată de gheață. Ce se va întâmpla cu nivelul apei din vas după ce gheața se topește?

(R) Poziția nivelului nu se modifică, deoarece forța de greutate care acționează asupra gheții este echilibrată de forța ascensională, deci egală cu greutatea apei dislocuite de gheață. Când gheața se topește, ea se transformă în apă, exact volumul pe care l-a dislocuit.

 De ce „cântă” conductele de apă?


(R) Nu este plăcut să le auzi la ore târzii... Ca să scăpăm de zgomotele neplăcute, trebuie să înțelegem cauza lor. Începem cu deschiderea robinetului. Sursele de zgomot pot fi de la diverse corpuri care vibrează cu frecvența apropiată de cea a sunetului: vibrații în sistemul conductă/robinet, garnitura etc.

 Sunt valabile legea lui Pascal și a lui Arhimede într-o navă cosmică, în stare de imponderabilitate?

(R) Legea lui Pascal, da. Dar legea lui Arhimede, nu. Iată și de ce. Forțele de presiune a lichidului pe un corp scufundat în lichid creează o forță ascensională doar dacă se creează o diferență de presiune pe baza superioară și inferioară ale corpului. Dar în starea de imponderabilitate nu există „sus” sau „jos” și ca atare, asupra unui corp din interiorul unui fluid nu acționează forța ascensională. Ca atare, nu are loc legea lui Arhimede.

Notă: Să considerăm mișcarea unui lift cu accelerația \vec{a} , orientată în sens invers accelerației \vec{g} a căderii libere. Presupunem că $a < g$. Asupra unui corp scufundat într-un fluid (în cazul nostru aerul) va acționa o forță ascensională $F = \rho_0(g - a) \cdot V$, iar greutatea lichidului din volumul corpului

este $\rho_0(g-a) \cdot V$. Așadar, forța ascensională este egală cu greutatea fluidului dislocuit de corp și astfel are loc legea lui Arhimede. S-ar putea crede că măbind progresiv a ($a \rightarrow g$), legea ar rămâne valabilă și la limită, pentru $a=g$, adică în starea de imponderabilitate. Dar nu este așa...; între imponderabilitate și „ponderabilitate infinitesimală” există o diferență principială. Pentru $a=g$, dispare distincția dintre „sus” și „jos”. Dacă diferența $g-a$ este oricât de mică (dar nenulă!), atunci există o orientare evidențiabilă fizic „de jos în sus”, prin care apare forța ascensională. Dar pentru $a=g$, această opțiune dispare și toate direcțiile sunt fizic echivalente.

 Puteți prezenta în mod sugestiv pozițiile de echilibru ale unei bile?

(R) Dacă forțele care acționează asupra unui corp solid au rezultanta egală cu zero, atunci corpul se află fie în repaus, fie în mișcare rectilinie și uniformă ($m\vec{a} = \vec{R}$ și $\vec{R} = 0$ implică $\vec{a} = 0$).

Sugestiv, se poate considera figura 1'.20. În poziția B echilibrul este stabil (căci după o „mică” intervenție, bila revine în B); în poziția A , echilibrul este instabil, iar în C , echilibrul este indiferent.

În cazul echilibrului stabil (respectiv, indiferent), corpul are energia potențială minimă (respectiv, local constantă).

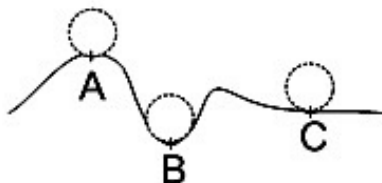


Fig. 1'.20

Fie un corp suspendat în punctul S și având centrul de greutate K . Echilibrul corpului este stabil (respectiv instabil) dacă S este situat deasupra lui K (respectiv dedesubt) și este indiferent dacă S coincide cu K .

🕒 Este corectă afirmația că stabilitatea unui corp sprijinit pe o suprafață plană de sprijin (π) depinde de distanța de la centrul de greutate la (π) și de aria suprafeței de sprijin?

(R) Nu. Să considerăm un paralelipiped dreptunghic cu baza pătrat și un cilindru circular drept, așezate pe un plan orizontal (π), din același material, având aceleași arii ale bazelor, egale cu S și aceeași înălțime H (figura 1'.21).

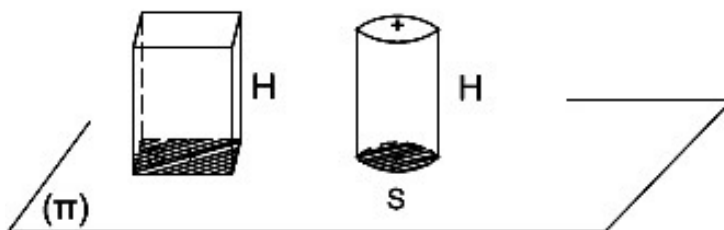


Fig. 1'.21

Așadar, centrele lor de greutate K se află la aceeași distanță de planul (π). Măsura stabilității unei stări de echilibru o constituie energia consumată pentru a scoate corpul din echilibrul respectiv; energia este produsul dintre greutate și înălțimea la care trebuie ridicat centrul de greutate al corpului, pentru ca el să nu revină la starea inițială. Raza cilindrului este


$R = \sqrt{\frac{S}{\pi}}$, iar latura pătratului de la baza paralelipipedului este $a = \sqrt{S}$. Pentru a scoate paralelipipedul din poziția de echilibru,

trebuie rostogolit, astfel încât centrul lui de greutate să fie ridicat

cu înălțimea $h_1 = \left(\frac{H^2}{4} + \frac{a^2}{4}\right)^{\frac{1}{2}} - \frac{H}{2}$ și în cazul cilindrului, cu

$h_2 = \left(\frac{H^2}{4} + R^2\right)^{\frac{1}{2}} - \frac{H}{2}$. Deoarece $S/4 < S/\pi$, rezultă $h_1 < h_2$, deci

cilindrul este mai stabil!

 Să considerăm o bară PQ articulată în jurul unui pivot P și agățată de un cablu (figura 1'.22). Tensiunea \vec{T} în cablu și greutatea \vec{G} a barei, ca și forța \vec{E} exercitată de articulație sunt în echilibru ($\vec{T} + \vec{E} + \vec{G} = 0$ și suma momentelor celor trei forțe în raport cu pivotul P este nulă). Dacă $PB = 3PA$, să se arate că $E = 2G$.

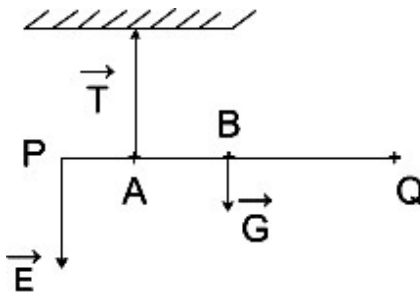



Fig. 1'.22

(R) Aplicăm legea pârghiilor: $PA \cdot T = PB \cdot G$. Atunci $T = 3G$, deci $E = T - G = 2G$.

Notă: Bara poate fi modelul unui antebraț, cu pivotul în cot; tensiunea este exercitată de mușchi și, ca atare, se poate determina forța exercitată de articulație, cunoscând greutatea antebrațului.

 Maxilarul unui crocodil suportă forța \vec{M} exercitată de mușchi; notăm cu \vec{B} forța de reacție a obiectului mușcat și cu \vec{R} forța exercitată de articulația maxilarului în P (figura 1'.23). Ce relații se pot stabili (cu aproximație)?

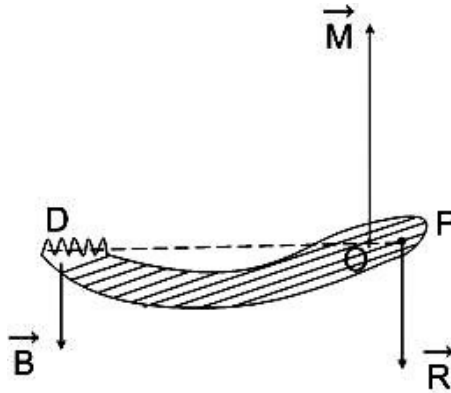



Fig. 1'.23


(R) $M=B+R$ și $OD \cdot B = OP \cdot R$. Astfel de situații pot prezenta interes în „Mecanica medicală”.

CAPITOLUL 2' - FENOMENE TERMICE


 Cunoașteți principiile de bază ale teoriei cinetico-moleculare?

Răspuns (R) Cei mai mulți elevi răspund așa: toate substanțele constau din molecule care se află în agitație permanentă. Este prea puțin... Răspunsul necesar este:

- Substanțele au o structură „granulară”, constând din molecule și atomi;
- Într-un mol de substanță se găsesc $N_A = 6 \times 10^{23}$ molecule (numărul lui Avogadro), independent de starea de agregare a substanței (solidă, gazoasă, lichidă ...);
- Moleculele oricărei substanțe se află în mișcare termică, se ciocnesc între ele și de pereții vaselor, iar vitezele și energiile lor au anumite distribuții; intensitatea mișcării termice depinde de temperatura absolută T . Ar mai fi și altele.

 Ce este un mol de substanță?


(R) Mulți elevi declară că așa ceva s-a studiat la Chimie. Molul este cantitatea de substanță care conține tot atâtea molecule câți atomi se găsesc în 12 g de carbon. Așadar, molul nu este masa în grame a unei molecule, așa cum se răspunde adesea.

 Cât este masa unui mol de substanță?

(R) Aceasta este numită și masă molară. Un mol are $N_A = 6 \times 10^{23}$ molecule identice pentru fiecare substanță în parte; dacă m_0 este masa unei molecule din acea substanță rezultă că masa molului respectiv este $\mu = m_0 \cdot N_A$. Dacă m este

masa unui gaz, atunci $v = \frac{m}{\mu}$ este numărul de moli din acel gaz,

iar numărul de molecule ale gazului este $N = v \cdot N_A$.

 De ce se spune că numărul lui Avogadro este o „punte” între proprietățile microscopice și macroscopice ale substanțelor?

(R) Numărul N_A este o constantă universală, obiectivă (independentă de oameni); el este numărul de atomi din 12 g carbon. S-a adoptat această convenție și a rămas așa. Un argument a fost acela că masa molară a lui H_2 trebuie să fie egală cu 2. Se poate arăta că pentru o substanță cu masa molară μ și densitatea ρ , distanța medie între molecule este

$$d \cong \sqrt[3]{\frac{\mu}{\rho N_A}} \quad [\text{căci } \mu \text{ grame au } N_A \text{ molecule} \Rightarrow 1 \text{ g are } \frac{N_A}{\mu}$$

molecule; apoi 1 cm³ are ρ grame, deci 1 cm³ are $\rho \frac{N_A}{\mu}$

molecule \Rightarrow pe un cm avem $\sqrt[3]{\frac{\rho N_A}{\mu}}$ molecule și distanța dintre


două molecule va fi $d \cong \sqrt[3]{\frac{\mu}{\rho N_A}}$ cm]. De exemplu, pentru Fe,

molecula este de fapt atom; $\mu = 56$ g/mol, $\rho = 7,8$ g/cm³ \Rightarrow

$$d \cong \sqrt[3]{\frac{56}{7,8 \times 6 \times 10^{23}}} \cong 2 \cdot 10^{-8} \text{ cm.}$$


 Constanta lui Avogadro se referă numai la gaze?

(R) Nu. Există moli din orice substanțe – fier, apă, țigete etc.

 Ce este energia totală E a unui corp?

(R) $E = E_c + E_p + U$, unde E_c = energia cinetică a corpului (privit ca un tot), E_p = energia potențială a corpului (ca un tot, relativ la un nivel fixat) și U = energia legată de mișcarea termică a moleculelor (de translație, rotație sau vibrație), numită și energia internă a corpului.

Notă: În teoria moleculară a substanțelor, se arată că energia medie a unei molecule este $E_m = \frac{3}{2} kT$ (unde $k = 1,38 \times 10^{-23}$ J/K este o constantă fizică remarcabilă, constanta lui Boltzmann și T = temperatura absolută a moleculei).

 Se spune că mișcarea termică a moleculelor depinde de interacțiunile moleculelor și se modifică prin trecere de la o stare de agregare la alta. Ce semnificație are acest fapt?

(R) Considerăm interacțiunea dintre două molecule și pentru orice $r > 0$, să notăm cu $W(r)$ energia potențială a interacțiunii lor, în cazul că centrele moleculelor se află la distanța r . Pentru $r \rightarrow \infty$, nu există interacțiune deci $W(r) \rightarrow 0$ și pentru $r \rightarrow 0$ moleculele se apropie de ciocnire și $W(r) \rightarrow \infty$. Există un interval $[r_0, r_1]$ în care perechea respectivă se comportă ca un „sistem legat”, care produce o energie potențială negativă (numită „groapă de potențial”), din care se poate ieși doar adăugând o anumită energie de la celelalte molecule.

În cazul $r \in [r_0, r_1]$, perechea respectivă de molecule face oscilații (fig.2'.1)

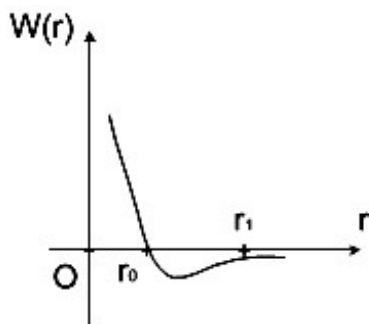


Fig. 2'.1

Fiecare moleculă participă la trei tipuri de mișcări: translații, rotații și oscilații („bătăieli”) ale atomilor din interior. Într-un cristal (sau solid), avem doar oscilații și moleculele formează un „sistem legat”. În lichide apar toate trei tipurile și la molecule monoatomice (Fe, Al, Cl, Pb) au loc îndeosebi translații. Creșterea temperaturii conduce la intensificarea agitației moleculare și modificarea stărilor de agregare.

 Ce înseamnă energie potențială negativă?

(R) Energia se poate măsura de la orice nivel. De exemplu, energia potențială a unei pietre se poate măsura de la nivelul unui loc dat, sau de la nivelul mării. În cazul considerat anterior, se putea considera o figură de forma din fig.2'.2 unde nivelul „ α ” corespunde interacțiunii „nule” a perechii de molecule.

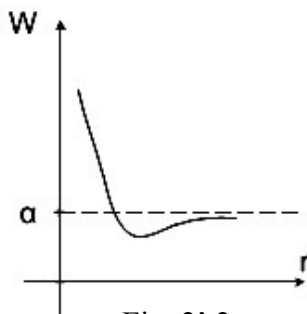




Fig. 2'.2

 Teoria cinetică–moleculară permite o descriere spectaculoasă a proceselor de vaporizare și fierbere a lichidelor. Este fierberea o vaporizare intensă și rapidă, așa cum spun unii elevi?

(R) Răspunsul este negativ. În cazul vaporizării, moleculele mai rapide din lichid își iau zborul, deoarece înving atracția celorlalte molecule. Vaporizarea este favorizată de o suprafață mai mare a lichidului și de temperatura mai mare. Fierberea este legată de formarea de bule de gaz și presiunea acestui gaz crește cu temperatura, depășind suma dintre presiunea atmosferică și presiunea stratului superior de lichid. La un moment dat, aceste bule se ridică și lichidul fierbe. Vaporizarea se poate produce la orice temperatură, în timp ce fierberea, doar la o anumită temperatură t_f^0 .

 Se spune că apa fierbe la 100°C. În ce condiții, ar putea fierbe la 20°C sau mai jos?

(R) Să considerăm o retortă (un balon de sticlă) cu puțină apă la temperatura camerei, să zicem la 20°C. Aspirăm cu ajutorul unei pompe aerul din retortă de deasupra apei. În acest mod, scade presiunea deasupra apei din retortă și implicit punctul de fierbere t_f^0 ; în condiții normale (la presiunea atmosferică), $t_f^0 = 100^\circ\text{C}$. Dar cu pompa de vid, se poate ajunge ca $t_f^0 = 20^\circ\text{C}$. Dacă pomparea se face foarte rapid, se ajunge la o vaporizare intensă; apa pierde moleculele mai rapide, ajungând la răcirea

apei, chiar până la solidificare și transformare a restului de apă nevaporizată în gheață!

COMPLETARE: Dilatarea termică a apei („apa la 4°C”)

Există o particularitate a apei (un fel de anomalie) care poate fi explicată doar considerând structura ei atomică. Anume, prin încălzire de la 0°C la 4°C, apa se comprimă (!!!) și doar începând de acolo și crescând temperatura, apa începe să se dilate. Iată explicația: moleculele de apă interacționează într-un mod direcționat, în sensul că fiecare moleculă se poate cupla cu doar 4 molecule vecine, ale căror centre formează un tetraedru, ca în figura 2'.3. Se formează astfel o structură poroasă, un fel de „broderie” cvasicristalină a apei.

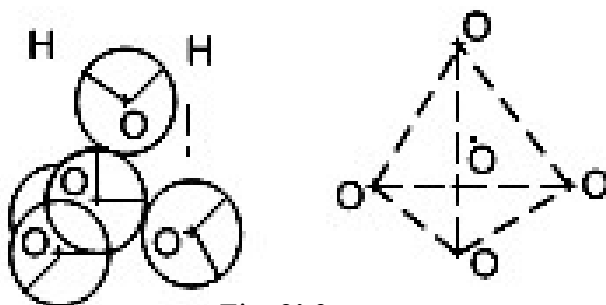


Fig. 2'.3

Cu creșterea temperaturii până la 4°C, precumpănește acest efect de structură și densitatea apei crește. Prin încălzire peste 4°C, se impune efectul de vibrație și densitatea apei scade, crescând numărul de molecule cu legături libere, care umplu golurile structurii tetraedrale.

Notă: Dublarea presiunii unui gaz, într-un vas, la temperatură constantă, conduce la înjumătățirea volumului

acestui gaz. Dar apa este practic incompresibilă și o comprimare infimă îi dublează presiunea!

 Știți ce este un gaz ideal?

(R) Este un gaz în care moleculele nu interacționează între ele și, în plus, se neglijează energia interacțiunilor. Ca rezultat, energia internă U este reprezentată ca suma energiilor cinetice ale moleculelor lui. Gazul ideal este un model simplificat al gazului real – abur, aer, azot, oxigen, vapori de sodiu etc.

Fie un gaz cu N molecule, fiecare având o energie cinetică medie E_m . În general, energia internă este $U = NE_m + U'$, unde U' este energia potențială a interacțiunilor moleculelor. În cazul unui gaz ideal monoatomic, se neglijează U' și $U = NE_m = \frac{3}{2}NkT$ (conform formulei lui Boltzmann). Dacă temperatura

este suficient de mare și dacă gazul este suficient de rarefiat, atunci $NE_m \gg U'$. Un gaz se consideră ideal dacă el este suficient de încălzit și rarefiat. În condiții normale (la $0^\circ\text{C} = 273\text{ K}$ și presiune de $1\text{ bar} = 760\text{ mm col. Hg} = 1,013 \cdot 10^5\text{ Pa}$), aerul și aburul sunt „aproape ideale”.

 Care sunt parametri care determină starea unui gaz (ideal)?

(R) Presiunea p , volumul V și temperatura T absolută, cu $T = (t^\circ\text{C} + 273^\circ\text{C})$, dar și masa gazului (numărul N de molecule sau numărul ν de moli). Între acești parametri, există o relație de forma $p = p(V, T, \nu)$, numită ecuația de stare a gazului. Cunoscând trei dintre parametri, se poate afla matematic al patrulea. Toți acești parametri au valori reale și strict pozitive.

☉ Știți ce semnificație are numărul 22,414? Puteți regăsi valoarea constantei universale a gazelor R ?

(R) 1 mol de orice gaz în condiții normale ($p_0 = p_a = 1,013 \times 10^5$ Pa, $T_0 = 0^\circ\text{C} = 273$ K) ocupă volumul $V_0 = 22,414$ l. Conform legii gazelor (ideale), avem $p_0 V_0 = \nu R T_0$. Cum $\nu = 1 \Rightarrow$

$$R = \frac{p_0 V_0}{T_0} = \frac{1,013 \times 10^5 \times 22,414 \times 10^{-3}}{273} = \frac{2241,4}{273} \approx 8,31 \text{ J/mol.K.}$$

☉ Presupunând cunoscute legile Boyle–Mariotte și Gay–Lussac, știți cum se poate deduce legea unitară a gazelor?

(R) Știm că din orice stare (p_1, V_1, T_1) se poate trece în orice altă stare (p_2, V_2, T_2) parcurgând o izotermă și apoi o izobară în planul p – V (figura 2' .4). Parametrii stării intermediare sunt (p_2, V_3, T_1).

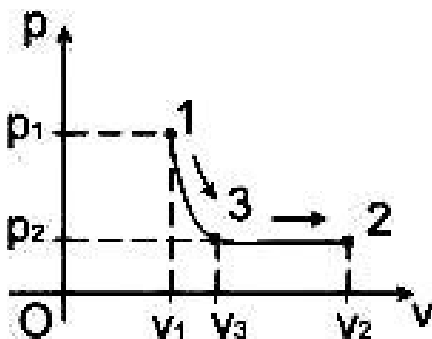


Fig. 2' .4

Legea Boyle–Mariotte are loc pe izoterma 1–3 deci

$$p_1 V_1 = p_2 V_3 \Rightarrow V_3 = \frac{p_1 V_1}{p_2}.$$


Apoi, legea Gay–Lussac are loc pe izobara 3–2 deci

$$\frac{V_2}{T_2} = \frac{V_3}{T_1} \Rightarrow V_3 = \frac{V_2 T_1}{T_2}. \text{ Așadar, } \frac{p_1 V_1}{p_2} = \frac{V_2 T_1}{T_2} \Rightarrow \frac{p_1 V_1}{T_1} = \frac{p_2 V_2}{T_2}.$$

Notă: Același lucru se poate deduce folosind alte două legi. Istoricește, legile Boyle–Mariotte, Gay–Lussac, Charles au fost „demonstrate” experimental, anterior legii Clapeyron–Mendeleev.

 Ce procese termodinamice standard cunoașteți?

(R) Procesele termodinamice sunt schimbări sistematice de stări, pornind de la o stare inițială spre una finală. Procesele standard sunt izoterme ($T=\text{constant}$), izobare ($p=\text{constant}$), izocore ($V=\text{constant}$) și adiabatic ($Q=\text{constant}$, $\Delta Q = 0$).

 Există vreo diferență între legea lui Clapeyron–Mendeleev și legea unitară a gazului ideal?


(R) Legea unitară este $\frac{pV}{T}=\text{constant}$. Nu există deosebiri esențiale; dar legea Clapeyron–Mendeleev este ceva mai precisă: $p = \frac{\nu RT}{V}$, unde $R=8,314 \text{ J/molK}$ este constanta universală a gazului ideal ($R=N_A \cdot k$, unde N_A este numărul lui Avogadro și k este constanta lui Boltzmann).

 Care este enunțul principiului I al termodinamicii?


(R) Cu notații transparente, $Q = \mathcal{L} + \Delta U$. În esență, aceasta reprezintă legea conservării energiei: variația energiei oricărui corp gazos, solid sau lichid este dependentă de lucrul efectuat și de transferul de căldură. Așadar, $\Delta U = \pm \mathcal{L} \pm Q$, cu convenția că semnele „+” se referă la cazul când corpul obține (absoarbe, primește) energie din exterior, iar „-” la cazul când corpul transferă (cedează, emite) energie spre corpurile înconjurătoare.

Așadar, dacă gazul (sau orice alt corp) nu se comprimă sau nu se destinde, atunci schimbul de energie cu corpurile înconjurătoare este posibil doar prin transfer de căldură.


Notă: Prin convenție, $\mathcal{L} > 0$ dacă asupra sistemului se efectuează lucru; $\mathcal{L} < 0$ dacă sistemul face lucru; $Q > 0$ dacă energia mecanică trece în alte forme și $Q < 0$ dacă o formă nemecanică de energie trece în lucru mecanic.

 Principiul I a apărut în legătură cu practica mașinilor cu abur și cu observarea transformărilor energiei dintr-o formă în alta. Există situații unde nu se aplică principiul I?


(R) Da, de exemplu în cazul proceselor care au loc fără schimb de căldură sau care nu efectuează lucru, cu modificarea volumului.

 Se poate transfera unui corp o cantitate de căldură fără a provoca astfel creșterea temperaturii corpului?


(R) Da, de exemplu, în cazul când corpul efectuează lucru sau dacă își modifică starea de agregare.

 Un obiect cade de pe masă și ajunge pe podea. Ce se întâmplă cu energia sa cinetică? În mod similar, ce se întâmplă cu energia sunetului dintr-un megafon?


(R) Se transformă în energie termică (prin deformarea podelei, respectiv a aerului).

 Uneori un gaz cedează la răcire mai puțină căldură decât s-a consumat la încălzirea sa. Se contrazice legea conservării energiei?


(R) Nu; trebuie ținut cont de lucrul efectuat de gaz.

 De ce la tăierea unui copac, fierăstrăul se încălzește la temperatură mai mare decât copacul?


(R) Capacitatea calorică a fierăstrăului este mai mare decât cea a lemnului. Capacitatea calorică a unui corp este căldura necesară pentru a crește temperatura corpului cu 1K ($C=Q/\Delta T$, măsurată în J/K).

 O bilă de cupru și una de fier având aceeași temperatură cad de la aceeași înălțime. Care din ele s-a încălzit mai tare la o lovire de sol? [Se neglijează rezistența aerului].


(R) Modificările temperaturilor cuprului și fierului sunt invers proporționale cu căldurile lor specifice; cuprul se încălzește mai tare.

 De ce capacitatea calorică specifică a unui gaz încălzit la volum constant diferă de capacitatea aceluiași gaz dilatat liber?

(R) În cazul secund, energia absorbită este folosită nu doar la încălzire ci și la efectuarea de lucru.

 De ce este frig pe înălțimile unui munte, deși aerul rece ar trebui să coboare?

(R) Aerul cald se ridică pe pantele muntelui, căzând acolo unde presiunea atmosferică este scăzută, răcindu-se.

 Cum se determină lucrul \mathcal{L} și căldura Q în cazul unei destinderi izobare?

(R) Să considerăm un gaz aflat într-un vas cu piston mobil cu aria S , gazul destinzându-se la presiune constantă p de la

volumul V_1 la volumul V_2 (fig. 2'.5). Gazul mută pistonul pe o distanță Δl , cu forța F a presiunii gazului.

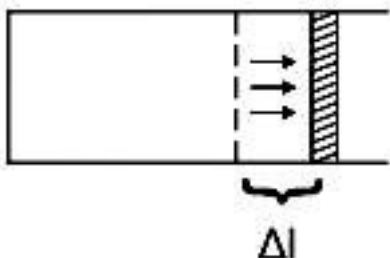


Fig. 2'.5

Lucrul efectuat este $\mathcal{L} = F \cdot \Delta l = p \cdot S \cdot \Delta l = p \cdot \Delta V = p(V_2 - V_1)$.

Dacă destinderea nu este izobară, atunci $\mathcal{L} = \int_{V_1}^{V_2} p \cdot dV$.

Pentru a determina ΔU , se folosește relația

$$U = \frac{3}{2} \nu RT \Rightarrow \Delta U = \frac{3}{2} \nu R \Delta T.$$

Aplicând principiul I, se determină Q .

🌀 Dar în cazul unui proces izocor?


(R) În acest caz, transferul de energie prin lucru lipsește: $\mathcal{L} = 0$, deci conform principiului I, $Q = \Delta U$. Dacă gazul este termic izolat (termoizolat), atunci $Q = 0$ și $\Delta U = 0$, iar temperatura nu se schimbă.

🌀 Este posibilă o destindere izotermică într-un gaz termoizolat?


(R) Așadar, $Q = 0$ deci $\Delta U = -\mathcal{L}$. Pentru a efectua lucru, gazul trebuie să absoarbă căldură din mediu. Deci într-un gaz termoizolat, nu este posibilă o destindere izotermică.

🌀 În ce caz, energia internă a gazului este constantă?


(R) Dacă temperatura gazului este constantă, conform principiului I, $\Delta U=0 \Leftrightarrow Q=\mathcal{L}$. Pentru efectuare de lucru, gazul trebuie să absoarbă căldură.

 Ce sunt procesele adiabatice? Este atunci posibil ca ele să fie și izotermice, izobarice sau izocore?

(R) Sunt exact cele termoizolate ($Q=0$). Nu sunt posibile alte tipuri.

 Ce se întâmplă într-o destindere adiabatică? Dar într-o compresie adiabatică?

(R) Prin destindere adiabatică, $\mathcal{L}=-\Delta U$. Lucrul se efectuează atunci prin cheltuială de energie internă și scăderea temperaturii. Prin compresie adiabatică, se mărește energia internă a gazului (pe seama lucrului forțelor externe) și ca rezultat, temperatura gazului crește.


 Să presupunem că un gaz este încălzit și îi crește temperatura cu ΔT . Facem acest lucru în două moduri: o dată la volum constant (\equiv încălzire izocoră) și apoi la presiune constantă (\equiv încălzire izobară). Credeți că se consumă aceeași cantitate de căldură sau nu?

(R) Mulți elevi răspund afirmativ. Dar în realitate, nu! La volum constant, nu se efectuează lucru și toată căldura Q_V merge la variația lui ΔU a gazului. La presiune constantă, încălzirea gazului se face prin destinderea lui, efectuându-se lucrul $\mathcal{L}=p \cdot \Delta V$. Căldura Q_P introdusă în acest caz merge parțial la ΔU și parțial la lucrul indicat, deci $Q_P > Q_V$.

 Așadar, câte capacități calorice are un corp?

(R) Evident, două: una la volum constant (notată C_V) și alta la presiune constantă (C_P): $C_V = \frac{Q_V}{\Delta T}$, $C_P = \frac{Q_P}{\Delta T}$ măsurate în J/K.

Pentru diverse corpuri (substanțe), acestea sunt date în tabele termodinamice.


 Cunoașteți relația lui Mayer de legătură între C_V și C_P ?

(R) $C_P = C_V + R$


 Ce sunt căldurile specifice?

(R), $c_V = \frac{C_V}{m}$, $c_P = \frac{C_P}{m}$ (m = masa de gaz).


Deci c_V este căldura necesară pentru a încălzi la volum constant 1 kg de substanță cu 1 K. c_V se măsoară în [J/kg.K]. La fel și c_P (la presiune constantă).

 De ce se răcește ceaiul dacă este trecut dintr-o cană în alta?

(R) Se mărește suprafața liberă a lichidului deci contactul lichid-aer. Ceaiul cedează căldura cănilor.

 Ce sunt căldurile latente (de fierbere/condensare sau de topire/solidificare)?


(R) Sunt energiile necesare pentru scoaterea din latență (adică din starea de agregare în care se află). La apă, căldura latentă de fierbere este de 2300 kJ/kg și căldura latentă de solidificare este 334 kJ/kg.

 De ce un bloc de gheață rămâne mult timp netopit în cursul unei zile calde?

(R) Pentru topirea gheții, este necesară multă căldură pentru schimbarea stării de agregare (căldură latentă). Gheața nu este un bun conducător de căldură.

 De ce aburul la 100°C este mai periculos decât apa la 100°C?

(R) Aburul expandează în mediul înconjurător.

 De ce este posibil să ținem un chibrit aprins până ce flacăra este destul de aproape de degete?


(R) Deoarece lemnul chibritului este prost conducător de căldură.

 Ce este conductivitatea termică λ a unei substanțe?


(R) Este viteza cu care căldura este condusă prin acea substanță; în cazul unei plăci, λ depinde de substanță, de arie, grosime și diferența de temperaturi între fețe. Conductivitatea λ se măsoară în W/mK.

 De ce lasă avioanele o dâră albă în zbor?

(R) Se condensează vaporii de apă eliminați de gazele de eșapament.

 De ce atunci când plouă, zăpada se topește mai ușor?

(R) Zăpada preia o parte din căldura picăturilor de ploaie.

 De ce șoselele din beton se construiesc cu distanțieri (\equiv rosturi) între lespezi?


(R) Pentru a permite dilatări și contracții ale betonului, fără ca acesta să se spargă.

 De ce se sparg conductele de apă iarna?


(R) Volumul gheții este mai mare decât cel al apei.

 De ce lămpile electrice se umplu cu gaz inert?


(R) Să nu se oxideze filamentul și presiunea gazului încălzit să nu depășească presiunea atmosferică.

 De ce în unele țări calde băuturile se pun în vase cu pereți poroși?

(R) Prezența porilor în pereții vasului conduce la creșterea suprafeței libere a lichidului și cu cât mai multe molecule rapide părăsesc vasul, cu atât mai repede se răcește băutura.

 Dacă intri în apă într-o zi caldă, apa pare mai rece decât aerul și când ieși este invers. De ce?

(R) Din cauza capacității calorice mai mari, apa se încălzește mai lent decât aerul. La ieșirea din apă, picăturile rămase pe corp se evaporă, pielea se răcește și aerul pare mai rece decât apa.

 Fierbe sau nu apa dintr-un pahar care plutește într-un vas cu apă fiartă?


(R) În ambele vase, temperatura este de 100°C . Din vasul exterior energia nu se transferă și ca atare, apa din pahar nu produce abur.

 De ce oamenii au prelucrat bronzul înainte de fier?

(R) Temperatura de topire a bronzului este mai mică.

 De ce un lac îngheață mai repede decât un râu?


(R) Mișcarea apei în râu se face de la fundul apei spre suprafață.

 De ce pe ger „crapă pietrele”?


(R) Apare o diferență de dilatare; la suprafață ele se contractă.

 Cum se explică „florile de gheață” iarna, la ferestre?

(R) Din cauza desublimării apei aflate în vaporii din atmosferă.

 Să se determine masa m de CO_2 aflat într-un volum $V=40\text{l}$ la temperatura $t=13^{\circ}\text{C}$ și presiunea $p=2,7\times 10^6$ Pa.

$$(R) \quad m = \frac{pV\mu}{RT} \cong \frac{2,7 \times 10^6 \times 40 \times 10^{-3} \times 44}{8314 \times 286} \cong 2 \text{ kg.}$$

 Ce cunoașteți despre termocuple ?

(R) Termocuplele măsoară temperaturi locale; anume, apare o tensiune electromotoare într-un circuit electric închis format de doi conductori metalici diferiți când locurile de sudură se află la temperaturi diferite.

 Ați auzit de principiul Le Chatelier ?

(R) O formulare este astfel : Orice acțiune externă care scoate un sistem din starea de echilibru creează procese care slăbesc rezultatul acelei acțiuni. Vulgar: orice acțiune creează în natură o reacțiune.

De exemplu: legea a III-a lui Newton; legea inducției Joule–Lenz; apoi, încălzirea unui corp stimulează procese legate de absorbția căldurii. Principiul Le Chatelier permite să prezicem în ce direcție se deplasează starea de echilibru dacă se modifică anumiți parametri externi care determină starea sistemului .

Notă: Am vorbit de câteva principii, dar nu am definit termenul respectiv. De regulă, un principiu este un adevăr fundamental, impus de faptul că nu a fost infirmat de nici un experiment; în schimb, o lege descrie matematic esențialul unui fenomen. Legat de principiul lui Le Chatelier, oare ce se opune „gravitației universale”? Nici noi nu știm răspunsul!

 Ce sunt mașinile termice? Dar motoarele termice?

(R) Mașinile termice sunt sisteme termodinamice care schimbă căldură și lucru cu mediul extern, după ciclii termici. Motoarele

termice sunt un caz particular de mașini termice, care primesc căldură de la sursa caldă, pe care o cedează efectuând lucru asupra exteriorului.

Acțiunea unei mașini este bazată pe variația stării unui gaz de lucru care urmează un proces ciclic; la sfârșitul ciclului, gazul revine la starea inițială. Schimbul energetic diferă de la mașină la mașină.

🌀 În ce condiții o mașină termică atinge randamentul maxim ?

(R) Pentru temperaturile T_1 , T_2 fixate ($T_1 > T_2$) pentru încălzitor și respectiv răcitor (\equiv condensator), randamentul maxim îl atinge o mașină termică ideală care își modifică stările după ciclul Carnot; corpurile încălzitor și răcitor trebuie să fie „mari”, pentru ca schimbul energetic să nu conducă la variația temperaturilor T_1 , T_2 . Gazul de lucru intră alternativ în contact termic cu încălzitorul și cu răcitorul, schimbând energie prin transfer de căldură. Ciclul Carnot constă din două izoterme și două adiabate (fig. 2'.6).

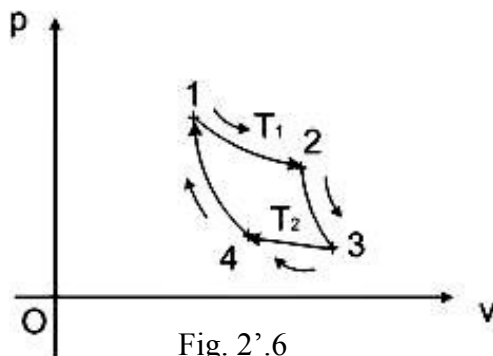



Fig. 2'.6

Pe izoterma 1–2 (la temperatura T_1), gazul primește de la încălzitor căldura Q_1 și o consumă destinzându-se și efectuând

lucrul \mathcal{L}_1 . Apoi pe adiabata 2–3 gazul efectuează lucrul \mathcal{L}_3 și temperatura îi scade la valoarea T_2 (a răcitorului). Pe izoterma 3–4 la temperatura T_2 , gazul cedează răcitorului căldura Q_2 egală cu lucrul \mathcal{L}_2 la comprimarea gazului. Pe porțiunea 4–1 de adiabată, lucrul \mathcal{L}_4 la comprimarea gazului trece în energie internă (ca o consecință a faptului că temperatura crește la valoarea T_1). Așadar, se revine la starea 1, la aceeași energie internă ca la plecare!

 Care este valoarea randamentului maxim?


(R) Considerăm o mașină termică ce lucrează după ciclul Carnot. Gazul absoarbe (primește) căldura Q_1 de la încălzitor și cedează răcitorului căldura Q_2 . Deoarece $Q_1 = \mathcal{L}_1$ și $Q_2 = \mathcal{L}_2$ rezultă $Q_2 < Q_1$. În același timp, energia internă a gazului după un ciclu rămâne ca la început, deci diferența $Q_1 - Q_2$ este cedată de gaz mediului extern. Ca atare, randamentul mașinii Carnot

$$\text{este } \eta_c = \frac{Q_1 - Q_2}{Q_1} = 1 - \frac{Q_2}{Q_1}.$$

Se poate arată că avem $\frac{Q_2}{Q_1} = \frac{T_2}{T_1}$, deci $\eta_c = 1 - \frac{T_2}{T_1}$. Randamentul

η_c nu depinde de proprietățile gazului de lucru. Chiar și într-o mașină termică ideală, rezultă $\eta < 1$. Frația $\frac{T_2}{T_1}$ de energie


cedată de încălzitor trece fără utilitate în mediul extern, sub formă de căldură.

 De ce nu poate exista un vapor care să extragă apă din ocean, luându-i o parte din energia internă și aruncând apa răcită pe la pupă?

(R) Neexistând două surse de căldură la temperaturi diferite, randamentul este nul.

 Ce este „moartea termică a Universului”?


(R) Un sfârșit al Universului prin atingerea echilibrului termic și a unei temperaturi uniforme. Așadar, ar exista o singură sursă de căldură și nimic nu s-ar mișca. Este foarte puțin probabil, tot așa ca și o mașină termică ce nu poluează.

 Ce se înțelege prin afirmația: „corpul uman este o mașină termică având randamentul de 20%”?

(R) Adică 20 % din energia termică trece în lucru mecanic.

 Se poate răci camera deschizând ușa frigiderului?

(R) Nu, deoarece energia termică scoasă afară este mai multă decât cea extrasă din cameră.

 Un inginer a imaginat o mașină termică prin utilizarea diferenței de temperaturi ale apei la diverse adâncimi. Dacă la suprafața apei temperatura este de 20°C și la 50 m adâncime, de 10°C, ce randament maxim se poate realiza ?

(R)
$$\eta = 1 - \frac{T_2}{T_1} = 1 - \frac{283}{293} \cong 3,4\% .$$

 Despre randamentul mașinilor termice reale ce puteți spune?

(R) Randamentul unei mașini termice reale este strict mai mic decât η_C , din cauza diverselor procese ireversibile (frecări, imprecizii etc.). Se pot aduce îmbunătățiri ale randamentelor (de

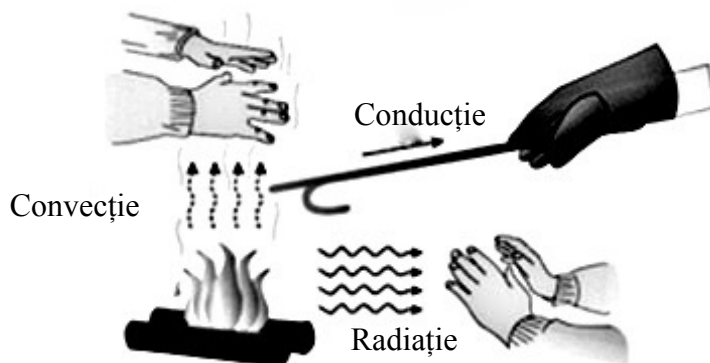
exemplu, mărind T_1). Motoarele cu ardere internă se apropie de ciclul Carnot.

COMPLETARE: Conducția, convecția, radiația

Transferul de căldură de la un corp fizic la altul se face prin: conducție, convecție și radiație.

Prin conducție nu se transferă materie. Căldura trece de la cald la rece!

Exemplu: Apa caldă încălzește lingurița rece. La fel, încălzind o țevă la un capăt, mișcarea moleculelor duce la încălzirea celuilalt capăt.



Argintul, cuprul sunt bune conducătoare de căldură. Lichidele, nu (cu excepția topiturilor metalice); gazele, nu. Lâna, blana sunt rele conducătoare de căldură (pentru că au aer între fibre). Vidul este rău conducător de căldură. Gheața se poate păstra în pivniță, acoperită cu substanțe protectoare, rele conducătoare de căldură (ex. paie, pământ). Zăpada moale protejează recoltele contra înghețului.

Convecția este un transfer de căldură prin curenți de aer sau lichid. („convection”≡transferanță).


Lichidele și gazele sunt de regulă încălzite de jos. Exemplu: Un ibric cu apă are focul dedesubt; caloriferul este sub fereastră... Aerul fierbinte se ridică în sus (pentru că densitatea aerului cald este mai mică decât densitatea aerului rece!). Forța ascensională excede gravitația. La fel la lichide. Aceasta este o convecție naturală. Prin pompe sau agitatoare, are loc și o convecție forțată.

În solide avem doar conducție (nu și convecție).

Exemple: 1) Vânturile sunt curenți imenși de aer. Aerul de deasupra Pământului se încălzește mai repede decât cel de deasupra mării și îl dislocuiește pe cel rece, realizând mișcări ale maselor de aer.

2) Combustibilii nu ard fără flux de aer proaspăt, care conține oxigen, orice ardere fiind de fapt o oxidare. Vetrele, grătarele creează curenți prin cuptoare. Aerul din cuptor se încălzește, se ridică ascensional, înlocuit de aerul rece intrat în vatră, conform diferenței de presiune („tiraj”). Coșurile înalte cresc aceste diferențe.

Pierderile (disipările) energetice sunt inerente și de aceea, se folosesc izolații termice. Se spune că „energia termică fuge!”

 Rămâne să discutăm despre radiația termică. Ce aveți de spus?


(R) Toate corpurile radiază energie. De exemplu, corpul uman, orice focar și orice bec electric. Radiația are loc și în vid. Radiația solară transferă $3,9 \times 10^{26}$ W spre Pământ (nici 250

convecție, nici conducție!); omenirea produce circa 10^{14} W deci nesemnificativ față de radiația solară. Cu cât temperatura corpurilor este mai mare, cu atât crește energia transmisă prin radiație. Corpurile cu suprafețe „negre” absorb mai multă energie și devin mai calde; tot ele se și răcesc mai repede.


Exemple 1) Într-o cană de culoare deschisă, apa rămâne caldă mai mult timp decât într-o cană neagră.

2) Baloanele și aripile de avion se vopsesc în argintiu pentru a micșora încălzirea lor de la Soare. Aluminiul respinge radiația termică.

3) Pentru a utiliza energia solară și a încălzi unele obiecte, acestea se vopsesc în negru.

 Satețiții artificiali ai Pământului orbitează practic în vid. Credeți că ei se răcesc atunci când intră în umbra Pământului?

(R) Satețiții se răcesc prin emiterie de radiații.

 Un termos are două vase de sticlă și vid între ele, iar pereții vaselor sunt argințați. În ce mod se minimizează cedarea de căldură?

(R) Vidul reduce conducția și convecția, iar argintarea reduce radiația. De aceea, termosul păstrează destul de bine temperatura conținutului termosului.


 Puteți da exemple „cotidiene” de transfer termic?

(R) Pământul absoarbe energie și se încălzește. Noaptea se răcește și vegetația reglează procesele termice. Noptile fără nori grăbesc răcirea. Norii ecranează radiația. Serele exploatează


radiația solară; sticla este capcană pentru energie. La „efectul de seră”, sticla transmite radiația solară vizibilă, care încălzește Pământul negru. Totodată, sticla previne stratul de aer de la suprafață să nu se răcească, deoarece reține radiația invizibilă emisă de suprafața încălzită a Pământului. Astfel, în interiorul unei sere, temperatura este mai mare cu 10 K decât cea din exteriorul serei. Efectul de seră se resimte și într-un automobil; anume, lumina vizibilă trece prin ferestre se încălzește interiorul, stricând echilibrul termic. Practic, tot ceea ce ne înconjoară înseamnă schimb de căldură.

Ce este căldura specifică a unei substanțe?

(R) Cantitatea de căldură Q , măsurată în J, este partea de energie internă pe care un corp o absoarbe sau o pierde într-un schimb de căldură; Q depinde de masă, de proprietățile corpului și de diferența de temperatură. De exemplu, pentru a crește temperatura a 1 kg apă cu 1 K este necesară căldura $Q \cong 4200$ J. Căldura specifică c a unei substanțe este tocmai căldura necesară pentru a încălzi 1 kg din acea substanță cu 1 K; c se măsoară în J/kgK. De exemplu, $c_{\text{apă}} \cong 4185$ J/kgK, $c_{\text{aer}} = 1000$ J/kgK; $c_{\text{oțel}} \cong 500$ J/kgK; $c_{\text{alcool}} \cong 2500$ J/kgK; $c_{\text{gheață}} \cong 2100$ J/kgK. Reamintim formula fundamentală $Q = mc\Delta T$.

 Dacă un boiler confecționat din oțel are masa $m = 10$ kg și conține 20 kg apă, ce cantitate de căldură trebuie transmisă boilerului, pentru a-l încălzi, împreună cu apa din el, de la 10 la 100°C?

(R) Presupunând că boilerul și apa se află inițial la aceeași temperatură, boilerul trebuie să primească $Q_1 = 500 \times 10 \times 90 = 0,45 \text{ MJ}$, iar apa primește $Q_2 = 4185 \times 20 \times 90 = 7,53 \text{ MJ}$ și pentru a le încălzi pe amândouă, trebuie $Q = Q_1 + Q_2$.

 De ce lângă lacuri este mai puțin cald vara, iar iarna mai puțin frig?

(R) Apa are o mare capacitate de a absorbi mari cantități de căldură; $c_{\text{apă}}$ este relativ mare și tocmai de aceea, apa este utilizată în radiatoare .

 Ce este caloria și care este echivalentul ei mecanic?

(R) O calorie (1 cal) este cantitatea de căldură necesară pentru a ridica temperatura a 1g apă de la 14 la 15°C. Printr-un experiment celebru, Joule a arătat că $1 \text{ cal} \approx 4,2 \text{ J}$. Această valoare este numită echivalentul mecanic al caloriei. Prin convenție, 1kcal este numită calorie mare .

 Care este deosebirea dintre căldură și temperatură?

(R) Căldura este un flux de energie termică, măsurată în J, iar temperatura este măsură a energiei cinetice medii a moleculelor (exprimată în grade Kelvin sau Celsius) .

O PROBLEMĂ MAI DEOSEBITĂ DE CALORIMETRIE:
„Într-un calorimetru care conține $m_1=6 \text{ kg}$ gheață la temperatura $t_1=-10^\circ\text{C}$, se toarnă $m_2=4 \text{ kg}$ apă la $t_2=70^\circ\text{C}$. Neglijând capacitatea calorică a calorimetrului, ce temperatură τ se stabilește în calorimetru?“

Soluție: Bineînțeles, $-10 < \tau < 70$, dar nu știm valoarea τ .

Cazul I: $\tau > 0^\circ\text{C}$. Atunci în calorimetru vom avea doar apă, iar gheața se încălzește în trei faze: de la -10°C (transformată în apă) la 0°C , de la 0 la τ (deja apă) și, pentru echilibru (a treia etapă), apa se răcește de la 70°C la τ .


Cu notații standard, $m_1 c_1 (0 - t_1) + \lambda m_1 + m_1 c_2 (\tau - 0) = m_2 c_2 (t_2 - \tau)$, unde $c_1 = 2,1 \times 10^3 \text{ J/kgK}$, $c_2 = 4,2 \times 10^3 \text{ J/kgK}$ și căldura latentă de topire a gheții $\lambda = 3,4 \times 10^5 \text{ J/kgK}$.

Se obține o valoare $\tau < 0$; contradicție.

Deci cazul I nu are loc.

Cazul II: $\tau < 0^\circ\text{C}$. Atunci apa cedează căldură prin răcire la 0°C , apoi are loc o transformare în gheață tot la 0°C și gheața se răcește la temperatura τ . Deci $m_1 c_1 (\tau - t_1) - \lambda m_2 + m_2 c_2 (0 - t_2) = m_2 c_1 (0 - \tau)$ și rezultă $\tau > 0$; din nou contradicție.

Rămâne în mod necesar $\tau = 0^\circ\text{C}$.


 Ce puteți spune despre combustibili?

(R) Combustibilii sunt acele substanțe care degajă căldură prin ardere. Pentru descompunerea substanțelor este necesară învingerea forțelor de atracție interatomică (de exemplu, prin reacții de tipul $2\text{H}_2\text{O} \rightarrow 2\text{H}_2 + \text{O}_2$; $2\text{Al}_2\text{O}_3 \rightarrow 4\text{Al} + 3\text{O}_2$). La recombinarea atomilor pentru a forma molecule, se degajă energie. Utilizarea combustibililor se bazează pe eliberarea de energie atunci când atomii se combină.


Combustibilii fosili—cărbuni, țiței, metan etc. conțin C; în procese de ardere, atomii de C se combină cu atomii de oxigen din aer și formează CO_2 . Cantitatea de căldură Q eliberată după

combustia (\equiv arderea) completă a 1 kg combustibil se numește căldură de ardere (\equiv putere calorifică); $q = \frac{Q}{m}$ [J/kg] (pentru o masă m de combustibil). Căldura de ardere, q , se determină experimental.

De exemplu, pentru lemn uscat, $q=10^7$ J/kg \approx 2400 kcal/kg; $q_{\text{cărbune}}=1,3 \times 10^7$ J/kg; $q_{\text{metan}}=4,1 \times 10^7$ J/kg; $q_{\text{petrol}}=4,4 \times 10^7$ J/kg \approx 10000 kcal/kg; $q_{\text{hidrogen}}=12 \times 10^7$ J/kg; $q_{\text{alcool}}\approx 2,7 \times 10^7$ J/kg.

 Ce cantitate de căldură se eliberează după combustia a 200 g alcool?

(R) $2,7 \times 10^7 \times 0,2 = 5400$ kJ \approx 1300 kcal.

 Prin combustia lemnului uscat, au rezultat 50000 kJ. Ce masă de lemn a fost arsă?

(R) $m = \frac{50000000}{10^7} = 5$ kg.

 Cum vă imaginați vaporii de Fe sau aerul solid?

(R) Temperatura de topire (S \rightarrow L) a fierului \approx 1400°C și cea de vaporizare (L \rightarrow G) este de peste 3000°C. Similar, aerul este lichid la temperaturi negative și solid la valori și mai joase.

 Ce este punctul triplu al unei substanțe?

(R) Regiunile de topire, vaporizare și sublimare sunt separate prin curbe ce determină condițiile de echilibru a perechilor de faze.

Punctul de intersecție a celor 3 curbe este numit punctul triplu.

În cazul apei, vezi figura 2'.7.

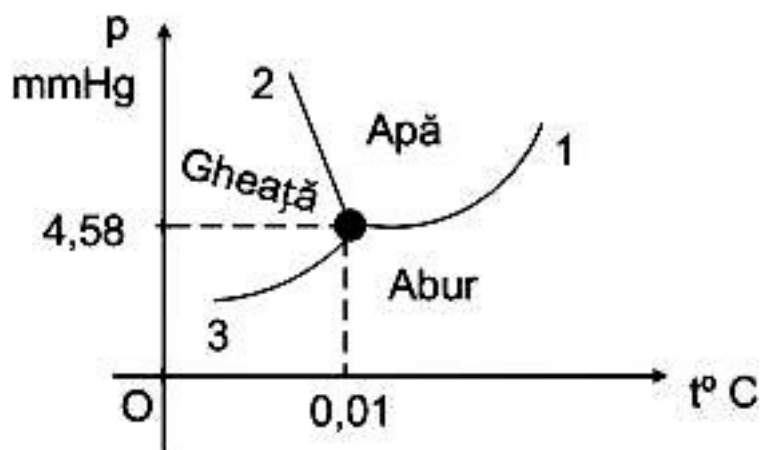


Fig. 2'.7

†



INDICE DE NUME ȘI DE NOTAȚII (vol. I și II)

A

absorbție **II.102**, *II.233*
acclerație **I.47**, *III.12*, *III.16*
acclerația gravitației **I.58**
acclerație medie **I.41**
acomodare **II.131**
acțiune directă **II.11**
acțiune la distanță **II.11**
acumulator **II.46**
acumulator electric **II.47**
adiabatic **I.133**
admitanță **II.90**
amortizat **II.158**
amper **II.25**
amplitudine **II.149**, *II.238*
amplitudine instantanee **II.158**
anion **II.45**
antenă **II.192**
ardere externă **I.172**
ardere internă **I.173**
armătură **II.35**, *II.211*
armonică fundamentală **II.164**
armonicele coardei **II.164**
ascensională arhimedică **I.111**
autoinducție **II.73**
axă **I.19**
axă optică **II.105**, *II.116*
axiomă a staticii **I.86**

B

bătaie **II.166**

baterie electrică **II.47**

birefringență **II.196**

braț al forței **I.99**

busolă **II.60**

C

cadru de curent **II.63**

calorie **I.148**

calorimetru **I.148**

calorimetrie **I.146**

cantitate de electricitate **II.24**

capacitate **II.211**

capacitate electrică **II.35**

capacitate calorică **I.146**

capacitor **II.35, II.211**

cation **II.45**

căldură latentă de condensare **I.164**

căldură latentă de topire **I.161**

căldură latentă de vaporizare **I.164**

căldură molară **I.152**

căldură specifică **I.146**

câmp **II.11**

câmp electric **II.17**

câmp electrostatic **II.16**

câmp gravitațional **I.25, II.12**

câmp magnetic **II.62**

câmp scalar **II.12**

câmp vectorial **II.11**

celulă galvanică **II.46**

centripetă **I.48**

centru de greutate **I.104**

ciclic (proces termo-) **I.167**

ciclu **II.238**

ciocniri **I.83**
 ciocniri elastice **I.83**
 ciocniri plastice **I.84**
 circuit de curent alternativ **II.77**
 circuit electric **II.26**
 circuit oscilant **II.184**
 coeficient de frecare **I.55**
 coeficient de performanță **I.170**
 colector **II.99**
 combustibil **I.147**
 componentă scalară **I.31**
 concav **II.115**
 condensare **I.164**
 condensator **I.168, II.211**
 condensator electric **II.35**
 condiție de echilibru **I.102**
 conductanță **II.29**
 conducție **I.249, II.196**
 conductor **II.23**
 conservare în timp **I.75**
 conservativ **I.76, II.20**
 constanta de elasticitate **I.53**
 constanta dielectrică **II.212**
 constanta gazelor ideale **I.136**
 constanta gravitațională **I.56**
 constanta magnetică **II.66**
 constanta radiativă a corpului negru **II.198**
 contact direct **I.53**
 contur **II.54**
 convecție **I.249, II.196**
 convergent **II.121**
 convergența **II.129**
 convex **II.115**

coordonate carteziane **I.30**
corneea **II.130**
corp negru **II.196**, *II.234*
cristalin **II.131**
cuplu de forțe **I.92**
curcubeu **II.182**
curent alternativ **II.24**
curent continuu **II.24**, *II.209*
curent de deplasare **II.187**
curent de inducție **II.71**, *II.219*
curent de întrerupere **II.75**
curent efectiv **II.78**
curent electric **II.23**, *II.71*
curent indus **II.71**

D

defazaj **II.85**
defazat **II.149**
densitate **I.52**
densitate curent **II.188**
densitate de volum **I.104**
densitate liniară **I.105**
densitate superficială **I.105**
derivata întâi **I.33**
desublimare **I.166**
diferență de fază **II.149**
difracție **II.102**
dinamometru **I.53**
dioptru **II.105**
dipol **II.27**
disociere electrolitică **II.45**
distanța **I.53**
distanță focală obiect **II.109**

distanță focală-imagine **II.108**

distilare **I.164**

divergent **II.121**

drum parcurs **I.41, I.89**

E

echilibru **I.102, I.132**

eclipse **II.142**

ecuație **I.33**

ecuație calorimetrică **I.148**

ecuația gazului ideal **I.136**

ecuația undelor armonice plane **II.160**

ecuația undelor **II.163**

ecuație de stare **I.134**

ecuație diferențială **II.151**

ecuație parametrică **I.45**

efectuare de lucru **I.151**

efect magnetic al curentului electric **II.60**

eficiență **I.170**

efort longitudinal **I.206**

efort unitar **I.54**

electrochimie **II.44**

electrod **II.45**

electrolit **II.44**

electroliză **II.45**

electromagnet **II.63**

electromotor **II.98**

electron **II.208**

electroni-volți **II.47**

element de arc **I.189**

energie **I.73**

energie cinetică **I.73**

energie cinetică medie **I.128**

energie internă **I.150**
energie potențială **I.73**
energie totală **I.73**, *II.156*
explozie **I.173**
expresie analitică **I.31**

F

f.e.m. de autoinducție **II.74**
factor de putere **II.90**, *II.183*
farad **II.35**, *II.211*
fază inițială **II.149**
faza unde **II.162**
fierbere **I.130**
figuri Lissajoux **II.250**
flux magnetic **II.69**
flux radiativ **II.197**
focar **II.117**
focar–imagine **II.108**
focar–obiect **II.109**
formulă a lui Boltzmann **I.128**
formulă barometrică **I.107**
formula lui Galilei **II.153**
formula lui Hertz–Thomson **II.86**, *II.186*
formula lui Leibniz – Newton **I.36**
formula opticienilor **II.128**
formulele lentilelor subțiri **II.124**
formulele oglinzii concave **II.118**
forța **I.49**
forța electromagnetică **II.69**
forța electromotoare **II.26**
forța magnetică **II.66**
forța de frecare **I.55**
forța de frecare de alunecare **I.55**

forța de interacțiune **II.15**
forța elastică **I.53**
fotocatod **II.235**
frecvența **II.148**, *II.160*, *II.238*
frecvența unghiulară **II.149**
frontierele aplicabilității legilor opticii geometrice **II.226**

G

gaz real **I.139**
gaz ideal **I.135**
greutate **I.58**

H

hipermetrop **II.132**

I

ideal (fluid) **I.117**
identitatea lui Lagrange **I.30**
imagine **II.113**
imagini reale **II.130**
imagini virtuale **II.114**, *II.130*
impedanță **II.88**
impedanța circuitului **II.85**
impulsul unei forțe **I.78**
impulsul unui corp **I.78**
înălțimea sunetului **II.168**
indice de refracție **II.102**
indice adiabatic **I.158**
inductanță **II.74**
inducție **II.219**
inducție magnetică **II.62**
inducție electromagnetică **II.71**
inerție **I.50**

infrasonet **II.167**
injecție **I.173**
instalație frigorifică **I.169**
integrala lui f **I.35**
intensitate **II.168**
intensitatea câmpului electrostatic **II.22**
intensitate instantanee **II.25**
intensitate medie **II.24**
interferență **II.162**, *II.176*
ion **II.45**, *II.208*
ionizare **II.47**
izobar **I.133**, *I.140*
izocor **I.133**; *I.141*
izolat **I.82**, *I.131*
izoterm **I.133**
înălțimea sunetului **II.168**
încălzirea unui corp **II.233**

L

legea autoinducției **II.74**
legea Biot–Savart–Laplace **II.68**
legea Clapeyron Mendeleev **I.136**
legea lui Faraday **II.45**, *II.71*
legea lui Hooke **I.54**, *I.206*
legea lui Joule-Lenz **II.72**
legea lui Lorenz **II.66**
legea lui Ohm **II.29**, *II.85*
legea pârghiilor **I.91**
lentilă **II.121**
linie de forță **II.13**
linie de câmp **II.13**
lucru mecanic **I.66**
lucru mecanic elementar **II.18**

lumină vizibilă **II.192**
luneta Kepler **II.140**
luneta astronomică **II.139**
luneta terestră **II.140**
lungime de undă **II.160, II.241**
lupa **II.136**

M

manometru **I.114**
mărime fizică **I.17**
mărime rezultantă **I.29**
mărire liniară prin dioptru **II.110**
masă **I.36, I.50, I.52**
masă molară **I.122**
masă moleculară **I.122**
mașina termică **I.168**
măsură **I.20**
medie pătratică **II.78**
microundă **II.191**
mișcare armonică **II.149**
mișcare browniană **I.129**
mișcare circular uniformă **I.47**
mișcare curbilinie **I.45**
mișcare în fază **II.174**
mișcare termică **I.127**
mobil **I.187**
modulul lui Young **I.54, I.206**
mol **I.121, I.229**
moment **I.78**
moment de răsturnare **I. 101**
moment rezultant **I.100**
moment unei forțe **I.99**
motoare în 2 timpi **I.173**

motoare în 4 timpi **I.173**

motor electric **II.98**

motor termic **I.168**

N

nivel de intensitate **II.170**

nivel de referință **II.169**

nod **II.54**, *II.163*, *II.179*

număr de undă **II.162**

număr de decibeli **II.170**

numărul lui Avogadro **I.121**

numerizare **II.202**

O

obiectiv **II.138**

ochelari **II.133**

ochi miop **II.131**

ochi prezbit **II.132**

ocular **II.138**

octavă **II.248**

oglină **II.112**

oglină cilindrică **II.121**

oglină parabolică **II.121**

ohm **II.29**

omogen **I.104**

optică **II.101**

optică geometrică **II.101**

optică ondulatorie **II.101**

optică electronică **II.102**

opus **I.23**

oscilație **II.148**

oscilație armonică **II.149**

oscilație electrică **II.183**

oscilație forțată **II.157**
oscilație întreținută **II.157**
oscilație liberă **II.157**
oscilație periodică **II.148**
oscilație proprie **II.157**
oscilator **II.182**

P

paralel (în) **II.50**
parametru de stare **I.132**
pârghie **I.93**
particulă **II.102**
pendul de torsiune **II.152**
pendul fizic **II.150**
pendul matematic **I.97, II.150**
penumbra **II.142**
perie colectoare **II.222**
perioadă **II.148, II.160, II.238**
perioadă principală **II.148**
permeabilitate a vidului **II.68**
pilă de combustie **II.47**
pixel **II.135**
plan de polarizare **II.195**
plan de vibrație **II.195**
plasmă **II.48**
pol **II.59**
polarizare **II.195**
polarizat liniar **II.195**
politerm **I.182**
polul Nord Magnetic **II.64**
pompa de căldură **I.170**
potențial electric **II.20**
potențialul electrochimic al electrodului **II.46**

potențialul newtonian **II.12**
prag minim de audibilitate **II.169**
presiune **I.65**, *I.128*
presiune normală **I.114**
presiune parțială **I.144**
prima viteză cosmică **I.63**
primitivă **I.36**
principiu **I.86**, *I.245*
principiul „acțio–reacțio” **I.52**
principiul filozofic al lui Le Chatelier **II.72**
principiul inerției **I.50**
principiul lui Huygens **II.175**
proces izobar **I.153**
proces izoterm **I.140**
proces izocor **I.153**
proces termodinamic **I.132**
proces politrop **I.159**
produs vectorial **I.27**
produs scalar **I.27**
progresive (unde) **II.163**
proprietăți principale ale produsului **I.29**
punct – imagine **II.105**, *II.117*
punct – obiect **II.105**
punct de condensare **I.164**
punct de rouă **I.146**
punct de vaporizare **I.164**
punct triplu **I.167**
putere **I.69**, *II.52*
putere activă **II.90**
putere aparentă **II.90**
putere calorifică **I.147**
putere consumată **II.40**
putere instantanee **II.79**

putere a lupei **II.137**
putere medie **II.79**
putere reactivă **II.90**

R

radiație infraroșie **II.192**
radiație **II.197**
radiație termică **II.196**
radiație ultravioletă **II.192**
radiator **I.168**
radical **I.21**
ramură **II.54**
randament **I.71**, *I.169*
randamentul unui plan înclinat **I.71**
raport de compresie **I.175**
rată medie **I.33**
rază gamma **II.192**
rază X **II.192**
reactanță capacitivă **II.82**
reactanță inductivă **II.83**
reazem în consolă **I.97**
reflexie **II.102**
reflexie totală **II.112**
refracție **II.102**
refracție atmosferică **II.146**
regimul termic permanent **II.216**
relația lui Gauss – Abbe **II.107**
relația lui Mayer **I.153**
relația lui Clausius **I.182**
rețea electrică **II.26**
retină **II.131**
rezistență **II.29**
rezistivitate **II.33**

rezonanță **II.85**, *II.158*

rotor **II.99**

S

sarcina electrică **II.14**

sarcina totală **II.24**

scalar **I.24**, *I.40*

schimb de căldură **I.151**

scurtcircuit **II.31**, *II.211*

segment **I.20**

senzație sonoră **II.167**

serie (în) **II.49**

siemens **II.90**

sistem **I.131**

sistem termodinamic **I.131**

solenoid **II.61**

solid **I.128**

solidificare **I.163**

solubilitate **I.130**

soluție **II.44**

spinorial **I.40**

stabil **I.106**

stare gazoasă **I.128**

stare de cădere a corpului **I.210**

stare de magnetizare **II.64**

stare solidă **I.128**

statică **I.86**

staționar **II.163**

stator **II.99**

sublimare **I.166**

substanță **II.11**

sunet **II.167**

superconductibilitate **II.33**

suprafață echipotențială **II.21**
sursă de oscilații **II.160**
șunt **II.215**

T

temperatură **I.128**
temperatură absolută **I.133**
tensiune **I.60**
tensiune de la borne **II.30**
tensiune efectivă **II.78**
tensiune electrică **II.21**
tensiune electromotoare **II.30**
tensiune interioară **II.30**
tensiune nominală **II.41**
tensorial **I.40**
teorema cosinusului **I.29**
teoremă a condițiilor de echilibru **I.102**
teoremă a lui Varignon **I.10**
timbru **II.168**
timp de funcționare **I.174**
tomograf **II.204**
ton simplu **II.168**
topire **I.161**
traietorie **I.46**
transformare **I.132**
transformare adiabatică **I.158**
transformare izobare **I.155**
transformare izocore **I.154**
transformare izoterme **I.157**
transport energie electrică **II.93**
tranziție **I.132**
turbogenerator **II.72**

U

ultrasunet **II.167**
umbră **II.142**
umiditate relativă **I.144**
unda **II.102**, *II.147*, *II.159*
unda coerentă **II.176**
unda electromagnetică **II.190**
unda longitudinală **II.160**
undă radio **II.192**
unda sinusoidală **II.160**
unda sonoră **II.168**
unda subsonică **II.167**
unda transversală **II 160**
unghi **I.20**
unghiul critic **II.112**
unghi de fază **II.149**
uniform **I.42**
uniform accelerat **I.43**
uniform decelerat **I.44**

V

vapori saturați **I.144**
vaporizare **I.130**, *I.164*
variație de entropie **I.182**
variație a energiei cinetice **I.74**
vâscos (fluid) **I.116**
vas comunicant **I.108**
vector (a da un) **I.22**
vector–deplasare **I.188**
vector–deplasare infinitezimală **I.188**
vector (suma) **I.24**
vectorial **I.40**
vector de poziție **I.24**

vector–acclerație **I.47**
vector–viteză **I.47**
vector–viteză unghiulară **I.49**
ventru **II.178**
versor **I.23**
viteză de propagare **II.160**
viteză finită **II.244**
viteză instantanee **I.41**
viteză liniară **I.47**
viteză medie **I.40**
viteză unghiulară **I.47**
volatilitate **I.130**
volum molar **I.123**

W

watt **II.41**
weber **II.70**

